



Küberneetika AS

KRÜPTOKIIP PLD001

TEHNOSPETSIFIKAAT

DO-TD-X-15-0698 Red. 1

70 lk.

Koostas:
Jüri Pöldre
Kooskõlastas:
Monika Oit

Tallinn 1998



EESSÕNA

Käesolev tehno­spetsifikaat kehtestab digitaalses andmesides võtmevahetuseks ning krüpteerimiseks kasutatavale mikroskeemile PLD001 (edaspidi kiip) esitatavad nõuded ja katsemeetodid nende nõuete kontrolliks. Tehno­spetsifikaat on koostatud Tallinna Tehnikaülikooli Arvutitehnika Instituudis ja kooskõlastatud Küberneetika AS-i poolt.



SISUKORD

1. KASUTUSALA DIGITAALSES ANDMESIDES	5
2. NORMATIIVVIITED	7
3. TERMINID, MÄÄRATLUSED, LÜHENDID	8
4. NÕUDED	9
4.1 Kiibi viigud	9
4.2 Füüsilised tingimused	11
4.3 Keskkonna tingimused	12
4.4 Andmevahetus portide kaudu	13
4.5 Käskude täitmine ja käsusüsteem	18
4.6 Kiibi funktsioonid	23
5. KATSEPLAAN	29
5.1 Testitavad funktsioonid	29
5.2 Integreeritud testi alametapid	30
6. KATSETINGIMUSED	31
6.1 Normaalingimused	31
6.2 Maksimaalsed piirtingimused	31
6.3 Minimaalsed piirtingimused	31
7. KATSEVAHENDID	32
7.1 Liides kiibi sisendite juhtimiseks ja jälgimiseks	32
7.2 Programm liidese juhtimiseks	33
7.3 Kiibi testprogramm	35
7.4 Testimise aparatuur	36
8. KATSEMEETODID JA HINDAMISE KRITEERIUMID	38
8.1 Katseskeem	38



8.2	Liidese juhtprogrammi sisendid	38
8.3	Liidese juhtprogrammi käivitamine ning väljundid	39
8.4	Liidese juhtprogrammi teated	39
8.5	Tulemuste registreerimise viis ja hindamise kriteeriumid	40

LISAD

LISA A	Kiibi testprogramm	42
LISA B	Siluri isa välismooduli (SVM) juhtprogramm	47
LISA C	Testprogrammi ekraaniväljund	50
LISA D	Konstant 0 testi tulemused: RAM_C0.DAT	51
LISA E	Konstant 1 testi tulemused: RAM_C1.DAT	52
LISA F	Malelaua testi tulemused: RAM_CHK.B.DAT	53
LISA G	Indekseeritud sisendjada testi tulemused: RAM_INDX.DAT	54
LISA H	Mälu seis enne modulaararitmeetika teste: WAIT.000	55
LISA J	Liitmise ja korrutamise testi tulemused: WAIT.001	56
LISA K	Mooduliga korrutamise testi tulemused: WAIT.002	57
LISA L	Diskreetne eksponent, testi tulemused: WAIT.003	58
LISA M	SVM moodul	59

JOONISTE LOETELU

Joonis 1.	Krüptokiibi ühendamine andmesideks	5
Joonis 2.	CLCC68 korpus altvaates	9
Joonis 3.	Väljundviivitus	12
Joonis 4.	Sisendviivitused	12
Joonis 5.	Mälu sünkrosignaali	16
Joonis 6.	Kiibi arhitektuur	23
Joonis 7.	Kiibi töödiagrammid	24
Joonis 8.	Kiibi lähtestamine	24
Joonis 9.	Kiibi töörežiimide vahetamine	25
Joonis 10.	Väliskäsu käivitamine	25
Joonis 11.	Registermälu sisend-väljund	26
Joonis 12.	Silumisrežiimist väljumine	28
Joonis 13.	SVM liides	32
Joonis 14.	Kiibi katseskeem	38

TABELITE LOETELU

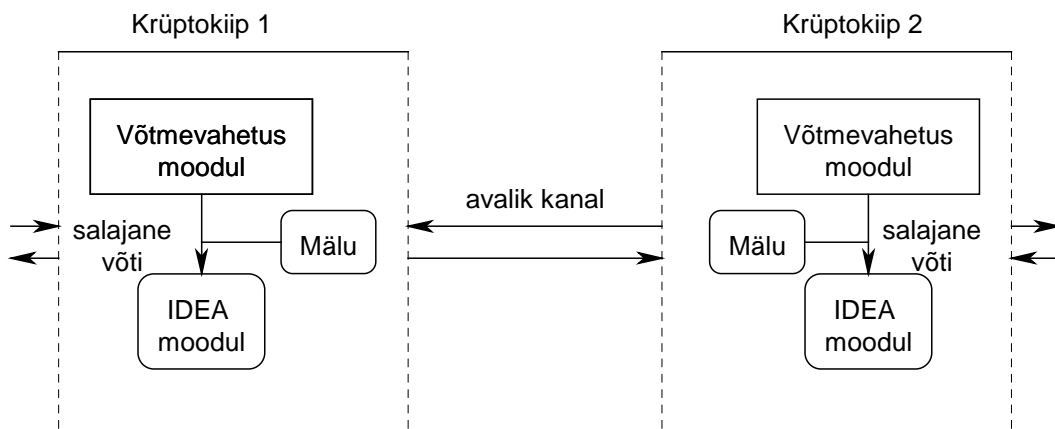
Tabel 1.	Kiibi viikude loetelu	9
Tabel 2.	Kiibi käsustik	19
Tabel 3.	Kiibi registrid	20
Tabel 4.	Käskude bitiväljad	20
Tabel 5.	Käskude kodeeringud	21
Tabel 6.	Testitavad funktsioonid	29
Tabel 7.	Integreeritud testi alametapid	30

1. KASUTUSALA DIGITAALSES ANDMESIDES

Kiip on seade, mis on mõeldud digitaalsete andmete krüpteerimiseks ning võtmevahetuseks kahe punkti vahelises sides (*point-point link*) läbi avalike kanalite. Selle saavutamiseks koosneb kiip kahest eraldi sõlmest:

- andmete krüpteerimise moodul
- võtmevahetuse moodul

Andmete krüpteerimis mooduliks on IDEA [APPC, 321-325]. Võtmevahetusmoodul garanteerib IDEA salajase võtme vahetuse läbi avalike kanalite kasutades avaliku võtme krüptograafia algoritmi RSA [APPC, 466-474].



Joonis 1. Krüptokiibi ühendamine andmesideks

Kiibi töö kõige kõrgemal tasemel koosneb neljast operatsioonist:

- 1) lähtestada kiip (*reset, initialize*),
- 2) genereerida võti,
- 3) vahetada genereeritud võti,
- 4) vahetada andmeid läbi IDEA kanali.

Esimene ja neljas on üheselt määratud. Teine ning kolmas on programmeeritavad vastavalt kasutatavale võtmevahetusalgoritmile.

IDEA ning võtmevahetusmoodul kasutavad sama ALU, et hoida kokku kiibi pindala ning seoses sellega vähendada võimsustarvet ning hinda. Antud realisatsioonil ei ole pearõhk mitte võimalikult kiirel võtmevahetusel, vaid kompromissil IDEA ning võtmevahetusmooduli vahel.

Mõlemad sõlmed on omavahel seotud läbi mälu. Mälus hoitakse võtmevahetuseks vajalikke konstante ning IDEA salajasi võtmeid.

Kuna kogu mälu sisu võib antud kiibi realisatsioonis lugeda ning kirjutada väljastpoolt on IDEA algoritmi võimalik testida eraldi võtmevahetusest, kirjutades otse mällu laiendatud IDEA võtme.



Võtmevahetusmoodul (MODEX) realiseerib IDEA võtme vahetust. Assembleri tasemel on realiseeritud käsustik, mis võimaldab võtmevahetusalgoritme võimalikult lihtsalt teostada. Assembleris on tavalistele käskudele (siirded, andmeteisaldus) lisaks spetsiifilised pikkade täisarvudega arvutamiskäsud. Nende käskude abil saab minimaalse programmi pikkusega realiseerida täisarvude modulaararitmeetikale baseeruvaid avaliku võtmega krüptosüsteeme.

Lisaks nendele moodulitele on kiibil veel SV moodul, mis hoolitseb kiibi registermälu ning IDEA teisenduse andmevahetuse eest. IDEA korral töötab SV moodul paralleelselt teisendusega, et saavutada soovitud krüpteerimiskiirust.



2. NORMATIIVVIITED

- [APPC] Schneier, Bruce. Applied Cryptography Second Edition: Protocols, algorithms, and source code in C. 1996, John Wiley & Sons, Inc.
- [ES210] Europractice, ATMEL 1.0 μm ECPD10 CMOS technology library databook.
- [SILUR] Ahto Buldas, Jüri Põldre. Krüptokiibi silur. Programmi dokumentatsioon. DO-TD-X-09-1094.
- [SVMDOK] Ahto Buldas, Jüri Põldre. Krüptokiibi emulaator. Projekti dokumentatsioon. DO-TD-X-13-1097.



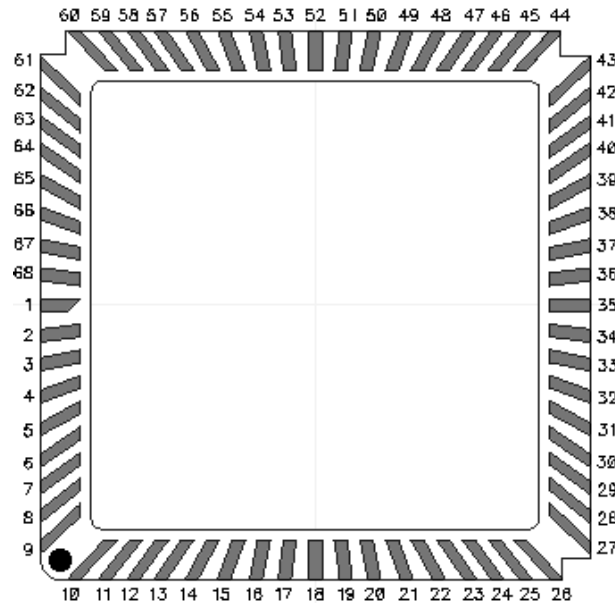
3. TERMINID, MÄÄRATLUSED, LÜHENDID

ALU	Aritmeetika-loogikasõlm
IDEA	64-bitise lähte- ning krüptotekstiga ja 128-bitise võtmega krüptoalgoritm
	International decryption encryption algoritm
RSA	Avaliku võtme algoritm, kasutatakse siin võtmevahetuseks
Prototüüp	Mikroskeem krüptokiibi katsepartiist (katse eksemplar)
Silur	Krüptokiibi tarkvaraline emulaator [SILUR]
SVM	Krüptokiibi siluri liides viimase ühendamiseks reaalse seadmega [SVMDOK]
SV	Sisend-väljund

4. NÕUDED

4.1 KIIBI VIIGUD

Kiip asub CLCC68 korpuses. Korpuse viikude asetus on joonisel 2.



Joonis 2. CLCC68 korpus altvaates

Kiibi viikude asetus on antud tabelis 1.

Tabel 1. Kiibi viikude loetelu

nr	nimetus	tüüp ¹	funktsioon
1	dataio<2>	ios2k	andmed ja mäluaadress, bitt 2
2	dataio<1>	ios2k	andmed ja mäluaadress, bitt 1
3	dataio<0>	ios2k	andmed ja mäluaadress, bitt 0
4	rom_dat<7>	ios2k	koodimälu aadressiin, bitt 7
5	rom_dat<6>	ios2k	koodimälu aadressiin, bitt 6
6	rom_dat<5>	ios2k	koodimälu aadressiin, bitt 5
7	rom_dat<4>	ios2k	koodimälu aadressiin, bitt 4
8	rom_dat<3>	ios2k	koodimälu aadressiin, bitt 3
9	rom_dat<2>	ios2k	koodimälu aadressiin, bitt 2
10	Ühendamata	-	-
11	Ühendamata	-	-
12	Ühendamata	-	-
13	rom_dat<1>	ios2k	koodimälu aadressiin, bitt 1
14	GND SV	-	mass SV lülidele
15	rom_dat<0>	ios2k	koodimälu aadressiin, bitt 0

¹ Viigu tüübi nimetused tehnoloogia teegis [ES210].



16	ram_me	ops2u	mälu sünkrosignaal
17	bitio_rdy	ops2u	BITIO valmis
18	id_in_rdy	ops2u	IDEA sisend valmis
19	idio_rdy	ops2u	IDEA ja SV valmisolek
20	main_rdy	ops2u	Kiip valmis reziime vahetama
21	waiting	ops2u	DEBUG reziim aktiivne
22	bist_out	ops1u	BISTi väljund
23	testdata	ops1u	automaatide olekute kontroll
24	bist_clk	ips8c	BISTi kella valik
25	do_clk	ips8c	protsesside käivitaja
26	VDD CORE	-	toide loogikale
27	Ühendamata	-	-
28	Ühendamata	-	-
29	Ühendamata	-	-
30	GND CORE	-	mass loogikale
31	dataen	ips8c	andmesiini suund
32	bitio_mod<1>	ips8c	bitio reziim, bitt 1
33	bitio_mod<0>	ips8c	bitio reziim, bitt 0
34	io_ram	ips8c	local registri valik io jaoks
35	id_chnr	ips8c	IDEA kanali valik
36	commands<4>	ips8c	väliskäsu number, bitt 4
37	commands<3>	ips8c	väliskäsu number, bitt 3
38	commands<2>	ips8c	väliskäsu number, bitt 2
39	commands<1>	ips8c	väliskäsu number, bitt 1
40	commands<0>	ips8c	väliskäsu number, bitt 0
41	rd_status	ips8c	koodimälu andmesiini suund
42	main_mode<1>	ips8c	kiibi tööreziim, bitt 1
43	main_mode<0>	ips8c	kiibi tööreziim, bitt 0
45	bist_sel<1>	ips8c	BISTi väljundi valik
46	rnd_clk	ips8c	juhuarvugeneraatori sisend
47	run_clk	ips8c	kiibi sünkrosignaal
48	ext_rom	ips8c	välise koodimälu valija
49	run	ips8c	DEBUG-t. väljumise lubaja
50	bist_sel<0>	ips8c	BISTi väljundi valik
51	bist_test	ips8c	BISTi testreziimi valik
52	reset	ips4e	asünkroonne lähtestamine
53	dataio<15>	ios2k	andmed ja mäluaadress, bitt 15
54	VDD IO	-	toitepinge sisend-väljundile
55	dataio<14>	ios2k	andmed ja mäluaadress, bitt 14
56	dataio<13>	ios2k	andmed ja mäluaadress, bitt 13
57	dataio<12>	ios2k	andmed ja mäluaadress, bitt 12
58	dataio<11>	ios2k	andmed ja mäluaadress, bitt 11
59	dataio<10>	ios2k	andmed ja mäluaadress, bitt 10
60	dataio<9>	ios2k	andmed ja mäluaadress, bitt 9
61	Ühendamata	-	-
62	VDD CORE	-	toitepinge loogikale
63	dataio<8>	ios2k	andmed ja mäluaadress, bitt 8
64	dataio<7>	ios2k	andmed ja mäluaadress, bitt 7
65	dataio<6>	ios2k	andmed ja mäluaadress, bitt 6
66	dataio<5>	ios2k	andmed ja mäluaadress, bitt 5



67	dataio<4>	ios2k	andmed ja mäluaadress, bitt 4
68	dataio<3>	ios2k	andmed ja mäluaadress, bitt 3

4.2 FÜÜSILISED TINGIMUSED

4.2.1 Toitepinge

	min	max	ühik
Lubatud piirväärtus:	-0.5	5.5	V
Tööpiirkond	4.5	5.5	V

4.2.2 Signaalid

Lubatud piirväärtus:	-0.5	toitepinge + 0.5	V
Loogiline "1" nivoo	70%	100%	protsenti toitepingest
Loogiline "0" nivoo	0	30%	protsenti toitepingest
Sisendvool	-	150	nA

4.2.3 Võimsustarve

Staatiline võimsustarve	-	200	µW
Dünaamiline võimsustarve	-	500	mW

Kui kiipi koormata staatiliste koormustega, siis lisandub võimsustarbele väljundvoolust (p. 4.2.4) tingitud võimsustarve.

4.2.4 Sisend-väljund koormused

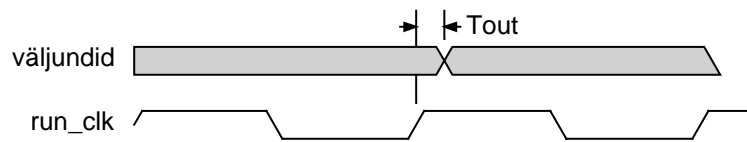
Voolud ja mahtuvused ei tohi ületada viigu lubatud piirparameetreid, mis on vastavalt tüübile järgnevad:

nimi	tüüp	maksimaalne lubatud väljund koormus	maksimaalne lubatud väljund vool	maksimaalne sisend mahtuvus
ios2k	s/v	100 pF	8 mA	3 pF
ips4e	s	-		3 pF
ips8c	s	-		3 pF
ops1u	v	100 pF	4 mA	-
ops2u	v	100 pF	8 mA	-

Need parameetrid on antud keskkonna maksimaalsetel piirtingimustel (p. 6.2).

4.2.5 Signaalide viivised

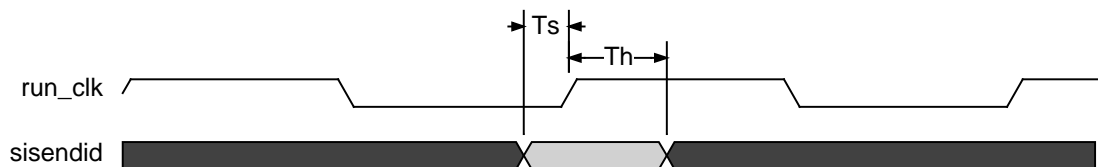
Kiip on sünkroonne ja kõik viivised on antud sünkrosisendi *run_clk* suhtes (Joonis 3).



viik	min	max	ühik	nimetus	kommentaar
kõik väljundid	2	10	ns	Tout	väljundviivitus

Joonis 3. Väljundviivis

Sisendsignaalid peavad olema stabiilsed sünkrosignaali positiivse frondi suhtes (Joonis 4).



sisendi ajahetk	min	max	ühik	nimetus	kommentaar
pre front	5	-	Ns	T_s	setup delay
post front	0	-	Ns	T_h	hold delay

Joonis 4. Sisendviivised

Kiip on staatiliste registritega ning maksimaalselt koormatud viikudega võimaldab tööd sagedustel:

Viik	min	max	ühik	kommentaar
run_clk	0.1	20	MHz	taktsagedus

4.3 KESKKONNA TINGIMUSED

Kiip on ette nähtud tööstuslikuks (industrial) kasutamiseks.



4.3.1 Töötingimused

parameeter	min	max	ühik	kommentaar
Temperatuur	-40	+85	C	väliskeskkonna temperatuur
Niiskus	-	80	%	suhteline niiskus

4.3.2 Hoidetingimused

parameeter	min	max	ühik	kommentaar
Temperatuur	-65	+150	C	väliskeskkonna temperatuur
Niiskus	-	80	%	suhteline niiskus

4.4 ANDMEVAHETUS PORTIDE KAUDU

Järgnevatel graafikutel ei ole eraldi toodud sünkrosignaali *run_clk*. Punktis 4.2.5 antud nõuded viiviste kohta kehtivad kõikide järgnevate diagrammide juures.

4.4.1 Kiip valmis töörežiimi muutuseks

Main_ready, 1 bitt, väljund.

Signaal määrab kiibi valmisoleku režiimide muutmiseks järgnevalt:

Main_rdy	kommentaar
1	Kiip on valmis režiimi muutma või täitma väliskäsku
0	Kiibi töörežiimis on protsess pooleli

4.4.2 Kiibi töörežiimi valik

Main_mode(0) ja main_mode(1), 2 bitti, sisend.

Need viigud kontrollivad kiibi põhilist töörežiimi:

Main_mode(0)	Main_mode(1)	režiim
0	0	IDEA
0	1	Sisend/väljund (SV)
1	0	Sisend/väljund (SV)
1	1	Modulaararitmeetika

4.4.3 Andmevahetussiini laiuse juhtija

Bitio_mod(1) ja Bitio_mod(0), 2 bitti, sisend.

SV režiimis on andmevahetuse järk valitav, kas 16, 8 või 1 bitt korraga. Siini laius on valitav juhtsignaalidega bitio_mod(1) ja bitio_mod(0) enne andmevahetusprotsessi algust järgnevalt:



Bitio_mod(0)	Bitio_mod(1)	siini laius
0	0	16 bitti s/v
0	1	08 bitti s/v
1	0	01 bitti s/v
1	1	01 bitti s/v

Juhul, kui on tegemist vähema, kui 16 bitise laiuse andmevahetusega on andmed siini madalamate järkude peal. Seega toimub 8 bitine SV läbi dataio(7) kuni dataio(0). Järjestikune andmevahetus toimub mööda siini madalamat järku dataio(0).

4.4.4 Koodimälu aadressiin/SV

Dataio(15) kuni dataio(0), sisend/väljund, 16 bitti.

Modulaararitmeetika reziimis väljastab kiip siini peale koodimälu aadressid. SV reziimi korral toimub selle siini kaudu andmevahetus kiibi registermälu ning väliskeskkonna vahel. Siini suuna määrab *Dataen* signaal.

4.4.5 SV suund

Dataen, sisend, 1 bitt.

Siini suuna määrab kiibi kõikides tööreziimides *dataen* signaal järgnevalt:

Dataen	suund	kommentaari
1	Kiip->väliskeskkond	Andmete väljastus.
0	Väliskeskkond->kiip	Andmete sisestus.

Andmed on vastavalt kiibi tööreziimile kas käsu aadressid või registermälu sisu.

4.4.6 Koodimälu andmesiini suund

read_stat, sisend, 1 bitt.

Siini suuna määrab kiibi kõikides tööreziimides *read_stat* signaal järgnevalt:

Read_stat	suund	kommentaari
1	Kiip->väliskeskkond	Registrite ning olekute väljastus
0	Väliskeskkond->Kiip	Koodimälu väärtuste sisestus

4.4.7 Koodimälu andmesiin/oleku väljastaja

Rom_dat(7) kuni rom_dat(0), sisend/väljund, 8 bitti.

Modulaararitmeetika reziimi korral loetakse selle siini kaudu välisest koodimälust aritmeetika juhtkäsku. SV reziimis on sellest pordist võimalik välja lugeda kiibi



indeksite arvutamise automaadi olekuregistreid. Neid registreid kasutab kiibi emulaator silumisrežiimis, et kontrollida juhtautomaatide tööd. Siini suuna määrab *read_stat* signaal.

4.4.8 Väliskäsu number/ Registri number

commands(4) kuni commands(0). Sisend, 5 bitti.

Modulaararitmeetika režiimis antakse väljastpoolt käivitatava väliskäsu number (0 kuni 31), SV režiimis aga väliskeskonnaga andmevahetuses osaleva mäluregistri number (0 kuni 15).

4.4.9 Koodilugeja pinumälu isetesti kontroll

Bist_sel(0), bist_sel(1). Sisend, 2 bitti.

Bist_test. Sisend, 1 bitt.

Bist_clk. Sisen, 1 bitt.

Bist_out. Väljund, 1 bitt.

Pinumälu isetesti aktiveerimiseks tuleb signaalidele omistada järgmised väärtused:

```
bist_sel(0):="1"
```

```
bist_sel(1):="1"
```

```
bist_test:="1"
```

Pärast seda tuleb *Bist_clk* sisendisse anda 128 impulssi sagedusega kuni 10 MHz. *Bist_clk* järgneva 8 impulsi positiivse frondi ajal nihutatakse *bist_out* väljundist välja analüsaatori signatuur madalam bitt kõigepealt. Korras mälu puhul peab signatuur olema "11011011".

Kiibi normaalse töö korral peavad sisetesti juhtsignaalid olema järgmiste väärtustega:

```
bist_sel(0):="0"
```

```
bist_sel(1):="0"
```

```
bist_test:="0"
```

```
bist_clk:="0"
```

NB. Sisetest hävitab pinumälu sisu.

4.4.10 Kiibi juhtautomaatide olekute kontrollsumma väljund

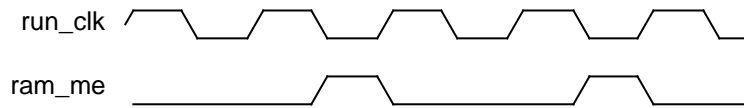
Testdata. väljund, 1 bitt.

Signaal väljastab reaajas automaadi olekute kontrollsummat. Kasutatakse esialgsel testimisel ning sisemise arhitektuuri verifitseerimisel. Sisemise arhitektuuri testitakse testitava kiibi ning simuleerimistulemuste võrdlemise abil.

4.4.11 Mälu sünkrosignaali

Ram_me, väljund, 1 bitt.

Sisemise mälu sünkrosignaali. Signaal on alati järgneva kujuga:



Joonis 5. Mälu sünkrosignaali

4.4.12 SV automaadi olek

bitio_rdy. Väljund, 1 bitt.

id_in_rdy. Väljund, 1 bitt.

idio_rdy. Väljund, 1 bitt.

Nende signaalide seletust vaata altpoolt sisend-väljund protsessi kirjelduse juurest (p. 4.4.2.4).

4.4.13 Kiibi töö seisatatud läbi silumiskäsu WAIT.

Waiting. Väljund, 1 bitt.

Kiibi modulaararitmeetika reziimis on koodi täitmisel jõutud käsuni `wait`. Käsk seisatab programmi töö ning viib kiibi SV reziimi kuni impulsini `run` sisendil (p. 4.4.14). Signaal näitab kiibi olekut järgnevalt:

Waiting	kommentaari
1	Modulaararitmeetika automaat seisab ning kiip on IO reziimis.
0	Kiibi normaalne töö.

4.4.14 Kiibi töö jätkamine pärast WAIT silumiskäsku.

Run. Väljund, 1 bitt.

Kiibi modulaararitmeetika reziimis silumisreziimist väljumine. Kui `waiting` signaal on aktiivne siis signaali `run` positiivne väärtus üle ühe kellatakti pikkuse viib kiibi välja IO reziimist ja jätkab käsutäitmist `wait` käsule järgnevalt käsult.

4.4.15 Kiibi akumulaatori SV

Io_ram. Sisend, 1 bitt.

Kiibi SV protsessis saab akumulaatorit kirjutada nullindasse registrisse ning lugeda sealt. See signaal valib akumulaatori teisaldamise või normaalse SV vahel järgnevalt:

Io_ram	kommentaar
1	normaalne IO
0	akumulaatori teisaldamine
	a) dataen="0": AKU -> R0
	b) dataen="1": R0 -> AKU

4.4.16 IDEA kanali numbri valik

Id_chnr. Sisend, 1 bitt

Signaal valib IDEA teisenduse korral laiendatud võtmebloki algusaadressi registermälus ning lubab sellega valida krüpteerimise ning dekrüpteerimise vahel järgnevalt:

Id_chnr	kommentaar
0	IDEA võtmed valitakse sisemisest mälust registrist I0
1	IDEA võtmed valitakse sisemisest mälust registrist I1

4.4.17 Välise või sisese koodimälu valik.

Ext_rom, sisend, 1 bitt.

Välise ja sisese koodimälu vahel valija. Kui valitakse väline koodimälu, siis loetakse kood *rom_dat* pordilt ning aadressid antakse *dataio* pordile. Sisemise mälu korral loetakse modulaararitmeetika juhtkoodid sisemisest püsimalust. Väline reziim võimaldab kiibi koodi siluda kasutades selleks välis laetavat koodimälu. Seda signaali loetakse ainult lähtestamistsükli ajal. Kui sellel ajal oli *ext_rom* "1", siis täidetakse aritmeetikakäske läbi välise koodimälu, vastasel korral kasutatakse sisest koodimälu. Sisemises koodimälus ei ole *wait* käsku, ning seetõttu ei ole võimalik siseneda silumisreziimi ning selles reziimis lugeda välja registermälu kogu sisu. Kui on valitud väline käsumälu, siis on võimalik tagasi lülitada sisemisele koodimälule koodi verifitseerimise eesmärgil. Ümberlülitamine toimub signaal *ext_rom* negatiivse nivoo peale. Kui valida kiibi koodi- ning aadressiini väljundsuund signaalidega *dataen* ja *read_stat* ning juhtida kiibi sünkrosignaali takthaaval on võimalik täidetavat koodi jälgida. Samuti on võimalik sisemise koodi täitmisest ümber lülitada välise koodi täitmisele viies *ext_rom* tagasi aktiivsele nivoole. Kuna me teadsime koodi aadressi, siis on võimalik niimoodi sisemise koodi vahele lisada *wait* käske ning lugeda välja sisemine registermälu.

Sellised protseduurid on tarvilikud kiibi koodi verifitseerimiseks võimaliku sisseehitatud salaukse avastamiseks. Raudvara kontrollimiseks tuleb kasutada automaatide olekute kontrollsummat (p. 4.4.10).



Ext_rom kommentaar

- 1 Kiip kasutab välist koodimälu
- 0 Kiip kasutab sisemist koodimälu

4.4.18 Kiibi sünkrosignaali

run_clk. Sisend, 1 bitt.

4.4.19 Asünkroonne lähtestamine.

Reset. Sisend, 1 bitt.

4.4.20 Väliste juhuarvugeneraatori sisend

rnd_clk. Sisend, 1 bitt.

Väline asünkroonne juhuarvugeneraator võimaldab tõsta entroopiat ning suuurendada süsteemi turvalisust. See signaal liidetakse sisemise juhuarvugeneraatori väljundiga läbi 24 bitise LFSR generaatori polünoomiga $X(0) \otimes X(15) \otimes X(23)$ positsioonil 16. Väline generaator peab olema ühtlase jaotusega valge müra generaator sagedusdiapasoonis 0.1-Fclk.

4.4.21 Protsesside aktiveerija

do_clk. Sisend, 1 bitt.

Kiibi kõikide tegevuste käivitaja. Juhib kõiki tegevusi peale WAIT reziimist väljumise, mille jaoks on sisend *run* (p. 4.4.14).

4.5 KÄSKUDE TÄITMINE JA KÄSUSÜSTEEM

Kiibi aritmeetikaautomaadi käsusüsteem koosneb 27st käsust (Tabel 2). Nende käskudega on võimalik realiseerida modulaararitmeetikale baseeruvaid krüptosüsteeme ning inverteerida IDEA võtit. Käske täidetakse vastavalt allpoolkirjeldatud tabelile. Käsu WAIT täitmise tagajärjel minnakse silumisreziimi. Pärast silumisreziimist väljumist täidetakse programmi WAIT käsule järgnevalt reall.

Käsusteemi kirjeldamisel kasutatakse järgnevaid tähistusi:

Ra, Rb, Rc:	Registermälu aadressid, kodeeringuid vt. Tabel 3.
NUM13:	13-bitine positiivne täisarvuline konstant.
DP8:	8-bitine relatiivne aadress, - 127 ... + 128.
DP13:	13-bitine relatiivne aadress, - 2043 ... + 2044.
LB16:	16-bitine absoluutne aadress.
NUM16:	16-bitine positiivne täisarvuline konstant.

Tabel 2. Kiibi käsustik

Nr	käsk	argumendid	kommentaar
Aritmeetika käsud			
0	ADD	Ra, Rb, Rc	Ra := Rb + Rc
1	DEX	Ra, Rb, Rc	Ra := Ra RD mod Rc
2	DMUL	Ra, Rb, Rc	Ra := Ra × Rb mod Rc
3	DIV	Ra, Rb, Rc	Rb := Ra / Rc
4	MOD	Ra, Rb, Rc	Rb := Ra % Rc
5	MUL	Ra, Rb, Rc	Rc := Ra × Rb
6	ADI	Ra, NUM13	Ra := Ra + NUM
7	SBI	Ra, NUM13	Ra := Ra - NUM
8	SUB	Ra, Rb, Rc	Rc := Ra - Rb
Juhtimise muutmine			
9	JLE	Ra, Rb, DP8	if(Ra ≤ Rb) goto PC+DP8
tabeli 2 järg			
Nr	käsk	argumendid	kommentaar
10	JLT	Ra, Rb, DP8	if(Ra < Rb) goto PC+DP8
11	JZ	Ra, DP13	if(Ra == 0) goto PC+DP13
12	JNZ	Ra, DP13	if(Ra != 0) goto PC+DP13
13	JP	Ra, DP13	if(Ra(0) == 0) goto PC+DP13
14	JMP	LB16	goto LB16
15	LOOP	LB16	if(CX > 0) goto LB16; CX--
16	LOOPNZ	LB16	if(CX ≥ 0) goto LB16; CX--
Andmeteisaldus			
17	MOV	Ra, Rb	Ra := Rb
18	MF4	Ra	Ra := 0x10001
19	MVI	Ra, NUM13	Ra := NUM13
20	MVIN	Ra, NUM13	Ra := - NUM13
21	LCX	NUM13	CX := NUM13
22	RND	Ra	Ra := juhuslik arv
Alamprogrammi käsud			
23	CALL	LB16	PUSH PC, goto LBL
24	RET		POP PC
25	WAIT		DEBUG reziimi juhtimine peatab programmi kuni run signaali pos. frondini
Väliskäsu lõpetamine			
26	RTI	NUM16	Väliskäsu lõpp koodiga NUM
27	NOP		Tühi käsk

Enne käskude kodeeringut vaatame registermälu adresseerimist. Mälu on jaotatud 16ks 768 bitiseks pikaks registriks R0 kuni R15 või 32ks lühikeseks registriks R0L, R0H,...R15L, R15H. Lühikeste registrite puhul jagatakse pikk register pooleks. Kogu mälu ei ole võimalik adresseerida lühikeste registritega, seda saab teha vaid ülemiste 8 registri korral. Samal ajal ei ole alumised registrid kasutatavad otse assemblertasemel,



ning seega on kogu assemblertaseme mälu adresseeritav nii lühikeste kui pikkade registritega.

Tabel 3. Kiibi registrid

Nr	Pikk register	Lühikesed registrid	kodeeringud			otstarbe
			pikk	lühikesed		
0	Tr	-	00	-	-	Alu register 1
1	T1	-	01	-	-	Alu register 2
2	I0	-	02	-	-	IDEA kanal 0
3	I1	-	03	-	-	IDEA kanal 1
4	Sr	-	04	-	-	Olekuregister
5	N	-	05	-	-	Aalik võti 1
6	M	-	06	-	-	Aalik võti 2
7	D	-	07	-	-	Slajane võti
8	-	P/Q	08	10	11	$n=p \times q$
9	-	Pu/Qu	09	12	13	Uued algarvud
10	-	S/A5L	0A	14	15	$S=p^{-1} \times q$
11	A0	A0L/A0H	0B	16	17	Üldotstarbeline

Tabeli 3 järg

Nr	Pikk register	Lühikesed registrid	kodeeringud			otstarbe
			pikk	lühikesed		
12	A1	A1L/A1H	0C	18	19	Üldotstarbeline
13	A2	A2L/A2H	0D	1A	1B	Üldotstarbeline
14	A3	A3L/A3H	0E	1C	1D	Üldotstarbeline
15	A4	A4L/A4H	0F	1E	1F	Üldotstarbeline

Kõik käsud on kuni kolme baidised. Käskusid on seitse erinevat tüüpi. Tabelis 4 toome iga tüübi kodeeringu:

Tabel 4. Käskude bitiväljad

	Bait 1								Bait 2								Bait 3							
	7	6	5	4	3	2	1	0	7	6	5	4	3	2	1	0	7	6	5	4	3	2	1	0
1	-	-	c	c	c	c	c	c																
2	-	a	c	c	c	c	c	c	-	-	-	-	a	a	a	a								
3	b	a	c	c	c	c	c	c	b	b	b	b	a	a	a	a								
4	n	a	c	c	c	c	c	c	n	n	n	n	a	a	a	a	n	n	n	n	n	n	n	n
5	b	a	c	c	c	c	c	c	b	b	b	b	a	a	a	a	-	-	-	c	c	c	c	c
6	-	-	c	c	c	c	c	c	n	n	n	n	n	n	n	n	n	n	n	n	n	n	n	n
7	b	a	c	c	c	c	c	c	b	b	b	b	a	a	a	a	d	d	d	d	d	d	d	d

Kõikidel käskudel paikneb kood esimese baidi bittides 5 kuni 0 millega on võimalik kodeerida 64 erinevat käsku. Käskukoodi ülemistes bittides on vastavalt tüübile kas registre (2,3,5,7) või numbrilise konstandi (4) ülemised bitid. Tabelis 4 kasutatakse järgnevaid tähistusi:

c - käsukood

a - registri kood ühe registriga käsu korral

b - registri kood kahe registriga käsu korral



c - registri kood kolme registriga käsu korral
n - 13 bitine positiivne täisarv
d - 8 bitine täisarv

Kõikide eelpoolnimetatud kodeeringute loetakse bitte vasakult paremale, kusjuures vasakul olev bitt on kõige kõrgem järk.

Näide: konstant n on kolmeteistkümne bitine. Tema kodeering on kolmes baidis järgmiselt:

Bait 1, 7 bitt: N(12)
Bait 2, 7-4 bitt: N(11:8)
Bait 3, 7-0 bitt: N(7:0)

Käsitüüpidele vastavad käsud tabelis 4 on järgmise kujuga:

- 1) Ilma argumendita
RET, WAIT, NOP
- 2) Ühe registerargumendiga
MF4, RND
- 3) Kahe registerargumendiga
MOV
- 4) Ühe register- ning ühe 13-bitise konstantargumendiga
(number või suhteline address)
ADI, SBI, JZ, JNZ, JP, MVI, MVIN, LCX
- 5) Kolme registerargumendiga
ADD, DEX, DMUL, DIV, MOD, MUL, SUB
- 6) Ühe 16-bitise konstantargumendiga
JMP, LOOP, LOOPNZ, CALL, RTI
- 7) Kahe register- ning ühe 8-bitise konstantargumendiga
JLE, JLT

Juhul, kui käsukoodi ei eristata täidab kiibi aritmeetikaautomaat vastavad indeks- ja kostandi registrid ja kutsub välja mikrokoodi käsu vastavalt koodimälu alguses olevale teisendustabelile. Selline lähendus võimaldab ülemise taseme käske juurde lisada. Tundmatu käsu pikkus on alati 3 baiti. Seega saab juurde lisada 4 kuni 7 tüüpi käske. Kui ignoreerida argumente võib lisada ka 1-3 tüüpi käske, kuid sellisel juhul tuleb arvestada koodimälu pikkuse suurenemisega.

Käskude koodid ning tüübid on tabelis 5.

Tabel 5. Käskude kodeeringud

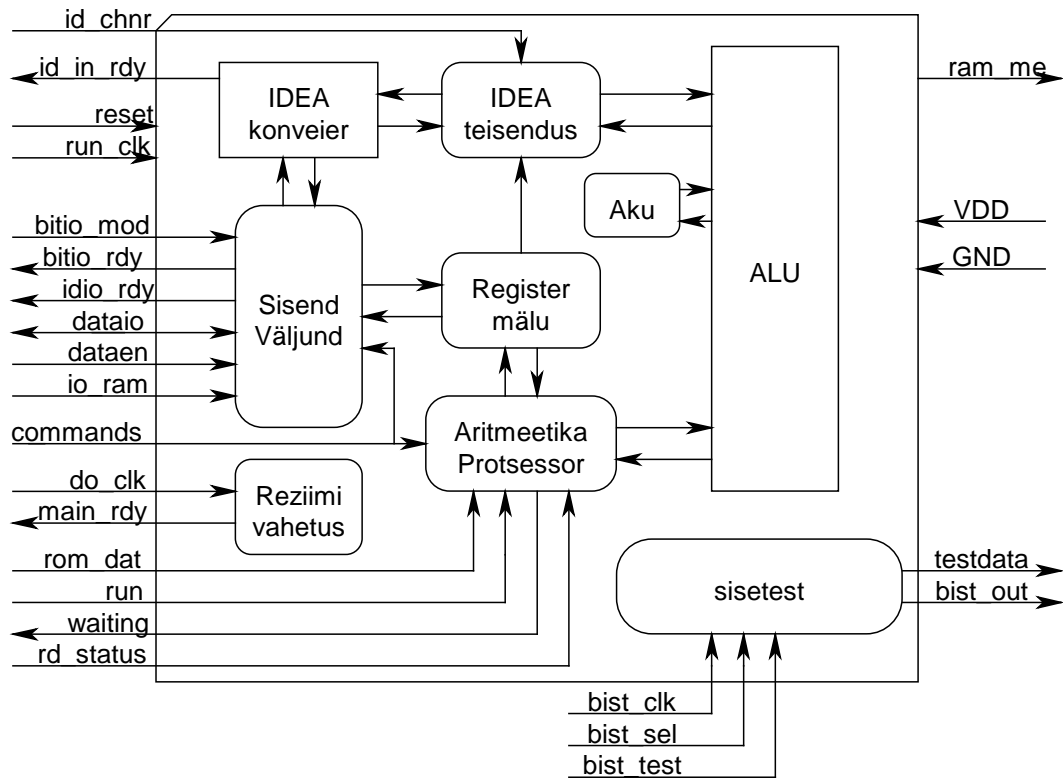
Nr	Käsk		tüüp	kood
0	ADD	Ra, Rb, Rc	5	17
1	DEX	Ra, Rb, Rc	5	18
2	DMUL	Ra, Rb, Rc	5	19
3	DIV	Ra, Rb, Rc	5	20
4	MOD	Ra, Rb, Rc	5	21
5	MUL	Ra, Rb, Rc	5	22
6	ADI	Ra, NUM13	4	23
7	SBI	Ra, NUM13	4	24



8	SUB	Ra, Rb, Rc	5	25
			Juhtimise muutmine	
9	JLE	Ra, Rb, DP8	7	0
10	JLT	Ra, Rb, DP8	7	1
11	JZ	Ra, DP13	4	2
12	JNZ	Ra, DP13	4	3
13	JP	Ra, DP13	4	4
14	JMP	LB16	6	5
15	LOOP	LB16	6	6
16	LOOPNZ	LB16	6	
			Andmeteisaldus	
17	MOV	Ra, Rb	3	7
18	MF4	Ra	2	8
19	MVI	Ra, NUM13	4	9
20	MVIN	Ra, NUM13	4	10
21	LCX	NUM13	6	12
22	RND	Ra	2	13
			Alamprogrammi käsud	
23	CALL	LB16	6	14
24	RET		1	15
			DEBUG režiimi juhtimine	
25	WAIT		1	45
			Väliskäsu lõpetamine	
26	RTI	NUM16	6	31
			Muud käsud	
27	NOP	-	0	46

4.6 KIIBI FUNKTSIOONID

Kiibi täpsustatud sisemine arhitektuur on allpool oleval joonisel.



Joonis 6. Kiibi arhitektuur

Kiibi funktsioonid võib jagada kolme suurde gruppi järgnevalt

- 1) Sisend-väljund funktsioonid
- 2) Käsusüsteem
- 3) IDEA krüpteerimine

Kuna kiibil puudub sisemine koodimälu peame me aritmeetikakäskude täitmiseks kasutama välist koodimälu.

Kiibi SV funktsioone kasutatakse silumis- ja SV reziimis registermälu väljalugemiseks ning kirjutamiseks läbi 1/8/16-bitise siini.

Võtmevahetusautomaat kasutab aritmeetikaprotsessorit, AKUt registermälu ning ALU.

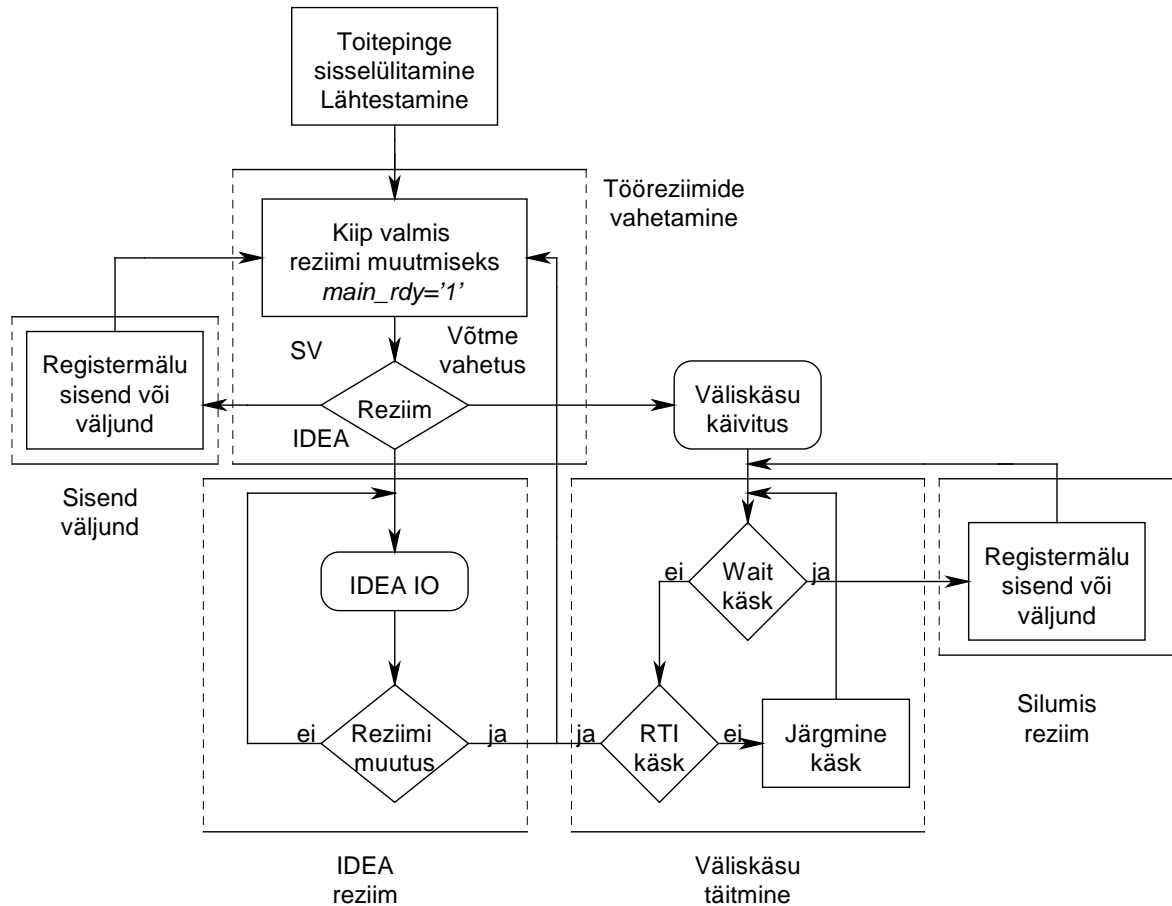
IDEA krüpteerimine kasutab SV automaati, IDEA konveierit ning ALU. Samuti kasutatakse registermälu võtmete lugemiseks.

Sisetest töötab pidevalt ning annab infot kiibi korrasoleku kohta.

Kiibil on erinevat neli erinevat töörežiimi:

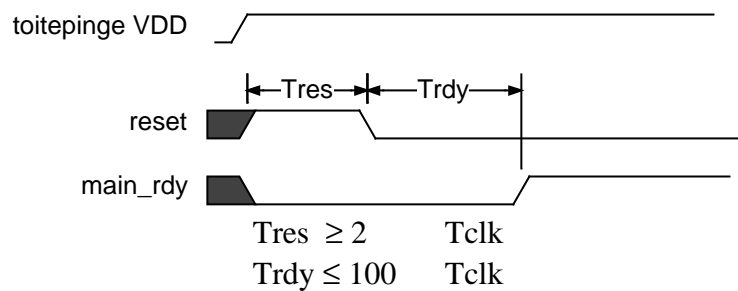
- 1) Sisend-väljund
- 2) IDEA režiim
- 3) Väliskäsu täitmine
- 4) Silumisrežiim

Üleminek nende vahel toimub järgneva diagrammi alusel:



Joonis 7. Kiibi töödiagrammid

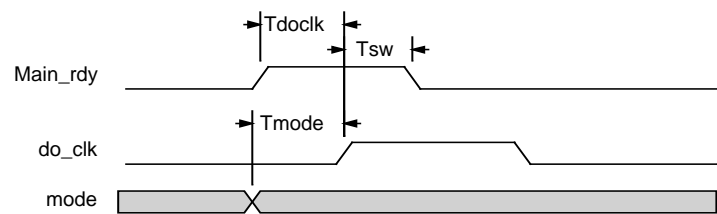
4.6.1 Lähtestamine



Joonis 8. Kiibi lähtestamine

Kiibi lähtestamine algab pärast toitepinge sisselülitamist *reset* signaali aktiveerimisega. *Reset* peab olema aktiivne vähemalt kahe sünkrosignaali *run_clk* perioodi pikkuselt. Reset signaali negatiivsest frondist alates kuni kiibi valmisolekuni viivitus *Trdy* on maksimaalselt 100 sünkrosignaali perioodi.

4.6.2 Töörežiimide vahetamine



$$T_{dock} \geq 1 T_{clk}$$

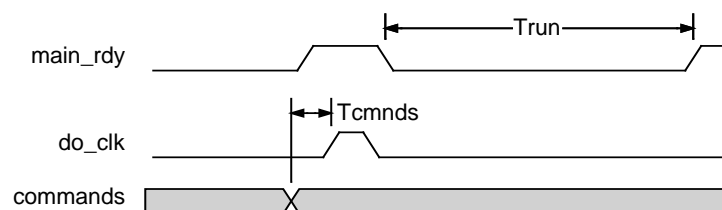
$$T_{mode} \geq 0$$

$$T_{sw} \leq 20 T_{clk}$$

Joonis 9. Kiibi töörežiimide vahetamine

Kiibi töörežiime saab vahetada kui kiibi valmisoleku signaal *main_rdy* on "1". Selles olekus ootab kiip *do_clk* positiivset nivood, mis initsialiseerib režiimide vahetuse. Enne *do_clk* impulssi peab olema õige režiim kiibi viikudel *main_mode*.

4.6.3 Väliskäsu käivitamine



$$T_{cmnds} \geq 0$$

T_{run} sõltub väliskäsu programmi pikkusest

Joonis 10. Väliskäsu käivitamine

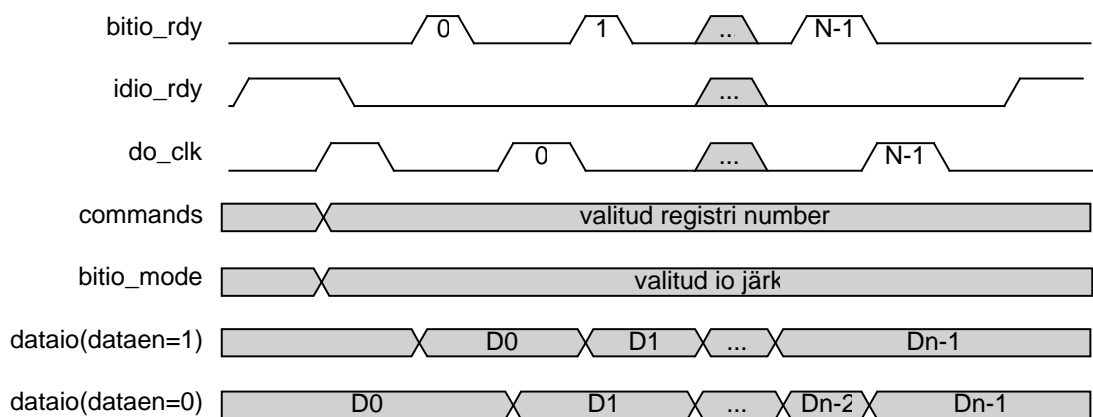
Kui on valitud modulaararitmeetika reziim, siis pärast reziimivahetust käivitab kiip väliskäsu, mille number loetakse siinilt *commands*. Väliskäsu lõppu signaliseerib kiip viies *main_rdy* uuesti aktiivseks.

4.6.4 Registermälu sisend/väljund

Reziim võimaldab kiibi registreid lugeda ja kirjutada väljastpoolt, rikkumata seejuures kiibi aritmeetikaautomaadi olekut. Seda on vaja silumisreziimis registrite sisu jälgimiseks ning SV reziimis võtmevahetusväljade vahetuseks. 768-bitiseid registreid saab lugeda ja kirjutada 16, 8 ja 1 biti kaupa. Vastavalt võtab SV protsess aega N takti. N on erinevate IO reziimide korral järgmine:

bitio_mode	N
00	48
01	96
10	768
11	768

SV protseduur algab *idio_rdy* signaali kõrge nivooga, millega kiip signaliseerib SV automaadi valmisolekut. Järgneva *do_clk* impulsiga sisestatakse(*dataen=0*) või väljastatakse(*dataen=1*) N-s osa registri M sisust. Registri number M loetakse kiibi väliskäsu siinilt *do_clk* impulsi positiivse frondi ajal. Kui kõik N osa on läbi, siis viimase osa SV järel läheb *idio_rdy* uuest aktiivseks signaliseerides kiibi järgneva registri SV valmisolekut.



Joonis 11. Registermälu sisend-väljund

4.6.5 IDEA reziim

IDEA reziimis käivitatakse teisendus andmete kirjutamisega teisenduse sisendregistritesse. SV diagramm on sarnane registermälu SVga. Erinevus on andmeregistri pikkuses, mis on 64 bitti. N on seega järgmine:

Bitio_mod	N
00	4
01	8
10	64
01	64

Samuti määrab IDEA korral sisendi IO valmisoleku *idio_rdy* ning väljundi IO valmisoleku *idio_rdy*. Kui siseneda IDEA reziimi esimest korda, on *id_in_rdy* aktiivne, näidates teisenduse sisendkonveieri valmisolekut. *Idio_rdy* on madal, kuna ühtegi teisendust pole veel toimunud. Edasine andmetöötlus toimub järgnevalt:

- 1) Vali SV järk siiniga *io_mode*
- 2) Vii läbi SV protseduur, nagu registermälu puhul, arvestades et:
 - SV automaadi valmidust näitab *id_in_rdy*
 - Viimase andmelõigu sisestamisega läheb signaal *id_in_rdy* aktiivseks, näidates võimalust sisestada järgnevad andmed IDEA kanalisse ootama.
- 3) Kui on veel andmeid, sisestage need eelpoolmainitud protseduuri jälgides.
- 4) Kontrolli *idio_rdy*. Juhul, kui see signaal läheb aktiivseks on IDEA kanal lõpetanud andmete töötlemise ning resultaadi võib välja lugeda. Resultaadi väljalugemine toimub samuti kui sisselugemine, va. suund vahetatakse signaaliga *dataen*

Konveieri kasutamine SV juures võimaldab kasutada IDEA kanalit täie võimsusega. Vastasel korral kahaneks krüpteerimiskiirus, kuna IGA teisenduse järel (50 takti) peaks ootama SV järel minimaalselt $4*4*2=36$ takti. Nüüd aga võib need operatsioonid teostada paralleelselt teisendusega. Hoolt tuleb kanda andmete korrektse ajalise järgnevuse säilitamise eest. Kuna väljundi ülekirjutamisel ei väljastata veasignaali peab väline liides hoolitsema väljundi väljalugemise eest enne uute andmete poolt ülekirjutamist.

IDEA reziimist väljumiseks tuleb *main_mode* sisendile panna soovitava reziimi number. Selle peale kiip väljub IDEA reziimist ning ootab *do_clk* impulssi, et siseneda valitud reziimi.

4.6.6 Silumisreziim

võimaldab kiibi väliskäsu programmset seiskamist ning hilisemat käivitamist väljastpoolt. Programm seiskub assemblerikäsu WAIT peale seni kauaks, kuni kiibi *run* sisendisse pole antud positiivset impulssi. Silumisreziimis on kiibi väljund *waiting* ning SV automaat aktiivne.





Joonis 12. Silumisrežiimist väljumine

Silumisrežiimis on võimalik peale registermälu lugeda ka indeksite arvutamise automaadi sisemiste registrite väärtusi. Selleks tuleb kiibi käsusiinile panna registri indeks vastavalt alljärgnevale tabelile. 8-bitist väärtust on võimalik lugeda välja läbi koodimälu andmesiini *rom_dat*.

Nr.	<i>commands</i>	Nimetus	Kommentaar
00	0000	LOWC	Ra
01	0001	LOWC	Rb
02	0010	LOWC	Rs
03	0011	LOWC	Rd
04	0100	LOWC	Bcmpi
05	0101	FLAGS	EZF, IF, F1, F0, LC, LZ, AC, AZ
06	0110	SD	D768 S768
07	0111	IND	ALUS, KOR
08	1000	ER	ER[07:00]
09	1001	ER	ER[15:08]
10	1010	ER	ER[23:16]
11	1011	EXTC	HIVAL, 0 , ESHR_REG
12	11xx	CFT	BP, SP

4.6.7 SV režiim

SV režiimis on võimalik registermälu sisend ja väljund eelpoolkirjeldatud diagrammi alusel. Pärast registri SV tsüklit on kiip valmis järgmiseks režiimivahetuseks ning teatab sellest aktiveerides signaali *main_rdy*.

5. KATSEPLAAN

Katsetamisel kontrollitakse alljärgnevat kiibi funktsioone ja andmevahetust:

5.1 TESTITAVAD FUNKTSIOONID

Tabel 6. Testitavad funktsioonid

Nr.	funktsioon	nõuded (p.p)
1	Lähtestamine	4.6.1
2	Töörežiimi vahetus	4.6.2
3	Sisend/Väljund	4.6.4
4	Registermälu	4.6.4
5	Väliskäsu käivitamine	4.6.3, 4.5
6	Käsusüsteem	4.5
7	Silumisrežiimi sisenemine	4.6.3, 4.6.6
8	Silumisrežiimi sisend-väljund	4.6.7
9	Silumisrežiimist väljumine	4.6.3
10	Väliskäsu lõpetamine	4.5
11	IDEA teisenduse sisend	4.6.7
12	IDEA nulli teisendus andmeosas (0 -> 0x10000)	4.6.5
13	IDEA nulli teisendus võtmeosas (0 -> 0x10000)	4.6.5
14	IDEA teisendus juhuslike andmetega	4.6.5
15	IDEA teisenduse väljund	4.6.7

Kõik valmistud kiibid peavad läbima testimise tabel 6 toodud mahus.

Ülaltoodud funktsioone kontrollitakse integreeritud testiga (p. 5.2) kiibi keskkonna normaal- ja piirtingimustel. Kiip loetakse korrasolevaks kui ta läbib kogu integreeritud testi.

5.2 INTEGREERITUD TESTI ALAMETAPID

Tabel 7. Integreeritud testi alametapid

number	Alamtesti nimetus integreeritud testis	funktsiooni nr. p. 5.1 (Tabel 6)
1	Kiibi lähtestamine	1
2	Registermälu test	3, 4
3	Käsureziimi sisenemine	2
4	Testprogramm kuni <i>wait</i> käsuni	5,6,7
5	Silumisreziimis registrite välja lugemine	8,9
6	Testprogramm kuni järgmise <i>wait</i> käsuni	6,7
7	Testprogramm kuni RTI käsuni	9,10
8	Sisenemine SV reziimi	2
9	IDEA kanali registrite nullimine	3,4
10	IDEA reziimi sisenemine	2
11	IDEA teisendus 0 võtmega ja 0 andmetega	11,13,15
12	IDEA teisendus 0 võtmega ja suvaliste andmetega	11,12,15
13	Sisenemine SV reziimi	2
14	IDEA kanali võtmete sisselugemine	2,3,4
15	IDEA reziimi sisenemine	2
16	IDEA teisendus suvalise võtmega ja 0 andmetega	11,12,15
17	IDEA teisendus suvalise võtmega ja suvalise andmetega	11,14,1



6. KATSETINGIMUSED

Katsetuste seeria toimub kiibi keskkonna normaal ja piirtingimustel 10 minuti jooksul.

6.1 NORMAALTINGIMUSED

Mõjufaktor	Väärtus	lubatud kõikumine	Ühik	Kommentaar
VDD	4.9	± 0.1	V	toitepinge
Fclk	20	± 0.1	MHz	töösagedus
Temp	25	± 5	C	keskkonna temperatuur

6.2 MAKSIMAALSED PIIRTINGIMUSED

VDD	4.5	± 0.1	V	toitepinge
Fclk	20	± 0.1	MHz	töösagedus
Temp	80	± 2	C	keskkonna temperatuur

6.3 MINIMAALSED PIIRTINGIMUSED

VDD	5.5	± 0.1	V	toitepinge
Fclk	20	± 0.1	MHz	töösagedus
Temp	-40	± 2	C	keskkonna temperatuur

Märkus 1: Kiibi viigud peavad katsetuste ajal olema koormatud maksimaalse lubatud koormusega (p. 4.2).

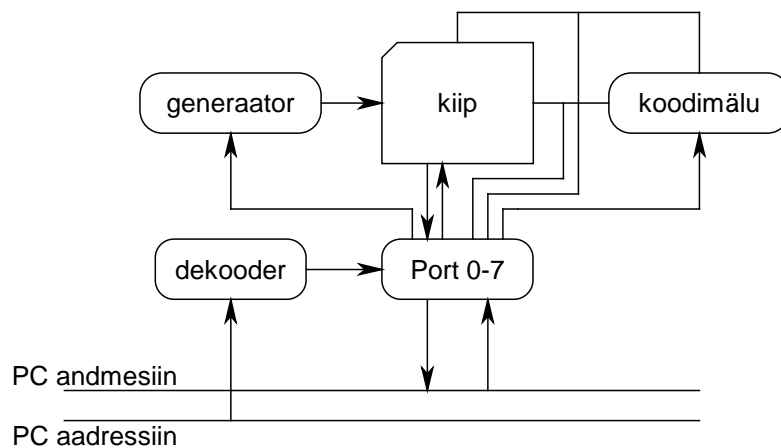
Märkus 2: Kiibi piirtöösageduse leidmiseks tuleb testida kiibi tööd keskkonna piirtingimustel 5 MHz kaupa sagedust suurendades kuni integreeritud testi esimese tõrkeni.

Märkus 3: Integreeritud testi tuleb korrata seerias 10 minuti jooksul 1 sek. intervalliga

7. KATSEVAHENDID

7.1 LIIDES KIIBI SISENDITE JUHTIMISEKS JA JÄLGIMISEKS

on PC ISA siini lisamoodul, mis võimaldab kiibi viikuseid kontrollida ja juhtida kiibi sünkrogeneraatorit kasutades PC tüüpi arvutit juhtseadmeks ([SVMDOK], LISA M). Selgitame mooduli tööd sellisel määral, kui palju on tarvis testimisprotseduuride teostamiseks.



Joonis 13. SVM liides

Moodul on ehitatud programmeeritava loogika baasil, mis võimaldab tema funktsionaalsuse kiiret muutmist. Programmeeritav generaator on PC tüüpi arvutites kasutatav sünkrogeneraator ning koodimälu on PC 32 kilobaidine staatiline mäluikiip. Generaator võimaldab kiibile anda sünkrosignaali sagedusvahemikus 2-100 MHz. Moodul paigutab kiibi viigud PC SV portide piirkonda seitsmesse porti R0 kuni R7 alates baasist järgmiselt:

baas+	Bittide nr pordis.								
	0	1	2	3	4	5	6	7	suund
0	dataio(0)	dataio(1)	dataio(2)	dataio(3)	dataio(4)	dataio(5)	dataio(6)	dataio(7)	s/v
1	dataio(8)	dataio(9)	dataio(10)	dataio(11)	dataio(12)	dataio(13)	dataio(14)	dataio(15)	s/v
2	romdat(0)	romdat(1)	romdat(2)	romdat(3)	romdat(4)	romdat(5)	romdat(6)	romdat(7)	s/v
3	ioram	id_chnr	cmnds(0)	cmnds(1)	cmnds(2)	cmnds(3)	cmnds(4)	-	s/v
4	ext_rom	run_clk	bist_sel(1)	bist_sel(0)	do_clk	dataen	biomd(0)	biomd(1)	s/v
5	rnd_clk	rd_stat	mmod(1)	mmod(0)	run	reset	bist_tst(1)	bist_tst(0)	s/v
6	testdat	bist_out	waiting	main_rdy	idio_rdy	id_in_rdy	bio_rdy	ram_me	s
7	en_rd	ram_we	ram_oe	clken	clks0	clks1	clks2	clks3	s/v

Realiseeritud moodulis on baas 0x230, mis on ka R0 aadress. R1 on 0x231 jne. kuni R7, mis on 0x237.



Viimases pordis on mälu ja kellageneraatori juhtsignaalid. Ülejäänudest on R0, R1 ja R2 sisendid ühendatud otse kiibi külge. R3-R7 annavad lugedes tagasi sinna kirjutatud väärtuse.

SVM kiibi viikude koormused on maksimaalsed lubatavad koormused (p. 4.2)

7.2 PROGRAMM LIIDESE JUHTIMISEKS

on punktis 7.1 kirjeldatud liidese juhtprogrammi, mis võimaldab sooritada katseplaanis kirjeldatud teste. Programm kasutab [SVMDOCK] raames välja töötatud liidese juhtimise alamprogramme. Alamprogrammid kasutavad liidest, et juhtida kiibi töörežiime. Selle saavutamiseks muudavad nad kiibi viikude väärtusi vastavalt p. 4.4.2 toodud diagrammidele kirjutades porti PC SV mälus (p. 7.1).

Kirjeldame alamprogramme, mida kasutatakse kiibi testimise juhtprogrammis.

```
checkregs()
```

Kontrollib liidese registreid ning koodimälu ja initsialiseerib programmi andmestruktuurid. Vea korral teatab sellest terminalile.

```
read_binfile( char *nimi, char *BUF, int *pikkus )
```

Loeb kettafaii nimega *nimi* kogu pikkuses mälusse alates aadressist *BUF*. Mälu peab olema eraldatud enne alamprogrammi väljakutsumist. Salvestab faili pikkuse aadressile *pikkus*. Vea korral teatab sellest terminalile.

```
load_code( int * LO_CODE, int *HI_CODE )
```

Täidab liidese koodimälu mikrokoodi ala aadressilt *LO_CODE* ning assembleri ala aadressilt *HI_CODE*.

```
add_lo_debug()
```

Lisab protseduuri siluri abiprotseduuri käivitamiseks, vajalik registreid väljalugemiseks.

```
mode_io()
```

lülitab kiibi SV režiimi

```
write_regs( int* REGS )
```

Kirjutab kiibi registermälusse massiivi *REGS* sisu.

```
read_regs( int *REGS, int *ACCU )
```

Loeb kiibi registermälu massiivi *REGS* ja akumulaatori massiivi *ACCU*.

```
save_int_regs( char * nimi, CC * KIIBI_OLEK )
```



Salvestab kiibi oleku, sh. registermälu sisu ning akumulaatori kettafaili nimega *nimi*.
Olek loetakse struktuurist, millele viitab *KIIBI_OLEK*.

```
waitfor(long bitt, int value )
```

Ootab kuni kiibi viigu *bitt* väärtus on *value*

```
pulse_run()
```

Genereerib impulsi viigul run, tuues sellega kiibi välja silumisreziimist

```
enter_idea()
```

Pane kiip IDEA reziimi

```
idea_encdec_test( int number)
```

Sooritab IDEA krüpteerimis-dekrüpteerimistesti, st.

- 1) sisestab IDEA sisendisse 0 väärtuse
- 2) krüpteerib selleo 0 kanali võtmega
- 3) loeb välja tulemuse #0
- 4) krüpteerib tulemuse 1 kanali võtmega
- 5) loeb välja tulemuse #1
- 6) võrdleb lähteandmeid tulemusega #1
- 7) vea korral teatab sellest terminalile
- 8) sisestab juhuslikud andmed IDEA sisendisse
- 9) teeb *number* korda 2-8

Selle protseduuri käivitamisel peab IDEA kanalivõtmed $\#0 \equiv (\#1)^{-1}$. Nullise võtme korral on võti ise ka pöördvõti. Nullise võtmega testi nimetatakse involutsioonitestiks.

7.2.1 Registermälu test

Liidese juhtprogrammi siseselt on realiseeritud kiibi registermälu test.

Kiibi registermälu tuleb testida järgneva nelja testiga:

nr.	testi nimetus	tulemused
1.	Konstant 0	RAM_C0.dat
2.	Konstant 1	RAM_C1.dat
3.	Malelaud	RAM_CHKKB.dat
4.	Indekseeritud sisendjada	RAM_INDX.dat

Esimese testi tulemusena peab kogu mälu sisu olema “1”. Teise testi tulemusena peab mälu sisu olema “0”. Kolmanda testi tulemusena peab mälu sisu olema vahelduv bitijada “10101”. Neljanda testi tulemusena peavad registrites olema järgmised 16-bitised andmed:

	Ülemine 16-bitine osa	Alumine 16-bitine osa
R0:	002A, 0029,....	0000
R1:	102A, 1029,....	1000
..		



R15: F02A, F029,....

F000

Kõikide testide korral genereeritakse sisendandmed liidese juhtprogrammi siseselt. Liidese juhtprogramm on LISA B.

7.3 KIIBI TESTPROGRAMM

on kiibi käsukeeles kirjutatud programm, mis kontrollib sisemise aritmeetikaautomaadi korrasolekut.

Kiibi aritmeetikasõlme testimiseks peab kontrollima kõiki kiibi käske (p. 4.5):

nimetus	käsu number tabelis 2
1) siirdekäsud	9-16
2) andmeteisalduskäsud	17-22
3) liitmine, lahutamine, korrutamine	0, 5-8
4) jagamine, moodul, mooduliga korrutamine	2-4
5) diskreetne eksponent	1
6) muud käsud	23-27

Testprogramm käivitatakse läbi nullinda väliskäsu. Pärast iga etappi peatatakse programm sisemise WAIT käsuga. DEBUG režiimis loetakse registermälu sisu kiibist välja. Testi tulemusfailis saab testi positiivse resultaadi üle otsustada registri AOL väärtuse järgi, mis etapi positiivse tulemuse korral on 0. Samuti peab tsükliõendur CX olekuregistris Sr olema ületäitunud. Testprogramm algab registrite nullimisega ning kasutades aritmeetilisi samasusi kontrollib aritmeetikaautomaadi juhtosa ning ALU tööd kolme erineva testi abil.

Esimene test pärast mälu nullimist kontrollib liitmist ning korrutamist kasutades järgmist samasust:

$$(a+b)(a-b) = a^2 - b^2$$

Kiibi ALU on 8 argumentiga CSA kompressor ning tema väljundis CLA liitja. Valime juhuslikult argumentid a ning b kasutades kiibi sisemistt juhuarvugeneraatorit ning sooritame testi kümme korda.

Teiseks kontrollitakse jagamise/korrutamise/mooduliga korrutamise paari kasutades järgmist samasust:

$$(a * b) \% Z = a*b \text{ mod } Z$$

% tähistab mooduli arvutamist, ning $a*b \text{ mod } Z$ on mooduliga korrutis. Kiibi mikrokoodis realiseerivad neid tehteid erinevad mikroprogrammid, kuna mooduliga korrutamine peab olema kiirem mooduli arvutamisest. Eelneva testiga on korruti



kontrollitud ning on üle jäänud testida mikrokoodi AR_BSEARCH käsud ja nende käskude poolt kasutatav 7-bitine korruti. Testi tuleb sooritada juhuslike argumentidega testi kümme korda. Juhuslike argumentide valik on siinkohal õigustatud, kuna kiibi sees olev juhuslike arvude generaator annab pärast iga käivitamist sama tulemuse, kui välist juhuarvugeneraatorit ei ole kiibi külge ühendatud. Testida tuleb erinevate lähteandmetega kümme korda.

Viimane test kontrollib modulaareksponenti. See on mikrokoodi kontroll, kuna vajaminevad tehted (DMUL MOD) on siia etappi jõudes eelnevate testide poolt kontrollitud. EkspONENTI test kasutab samasust:

$$a^{(e-1)} \bmod e = 1,$$

kus e on algarv. Algarvuks tuleb valida selle testi jaoks F4 ning testi peab kordama juhusliku aluse a korral kümme korda.

Kiibi testprogramm on LISA A.

7.4 TESTIMISE APARATUUR

Testimine teostatakse PC tüüpi arvutil, millele oli lisatud SVM välismoodul koos testitava kiibiga. Voolu ja pinget mõõdetakse numbrilise multimeetriga. Kasutatavate seadmete parameetrid peavad olema järgmised:

7.4.1 Arvuti konfiguratsioon

nimetus	tingimus	väärtus
Protsessor:	vähemalt	i80486
Töösagedus:	vähemalt	66 MHz
Operatiivmälu:	vähemalt	16 MB
Välismälu:	vähemalt	1 MB vaba
OP süsteem:		WIN95 Euroopa versioon

7.4.2 Testliides

SVM ISA siini välismoodul koos testitava kiibiga (p. 7.1, [SVMDOK], LISA M)

7.4.3 Numbriline multimeeter

Pinge mõõtmise piirkond:	10V ± 10 mV
Voolu mõõtmise piirkond:	100mA ± 10 µA

7.4.4 Meandersignaali generaator

Minimaalne sagedus	1 ± 0.01	MHz
Maximaalne sagedus	50 ± 0.01	MHz
Minimaalne väljundpinge	1 ± 0.01	V



Maximaalne väljundpinge	10± 0.01	V
Sageduse muutmise aste	1± 0.01	MHz
väljundpinge muutmise	Sujuvalt	

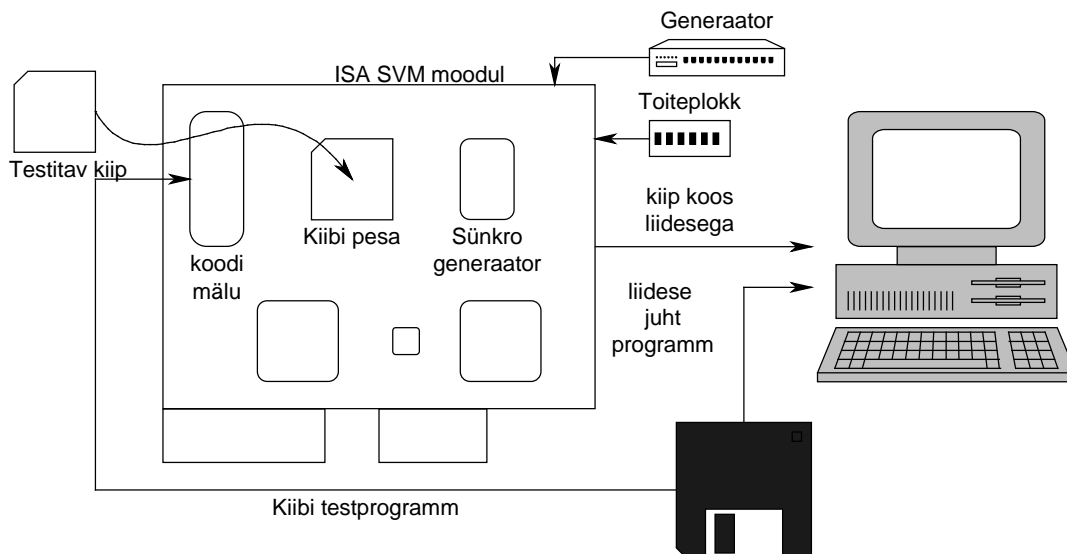
7.4.5 Toiteplokk

Minimaalne väljundpinge	2	V
Maximaalne väljundpinge	10	V
Maximaalne väljundvool vähemalt	1	A
Pinge muutmise aste	0.5	V
Pinge maksimaalne pulsatsioon	± 0.1	V (tipp-tipp)

8. KATSEMEETODID JA HINDAMISE KRITEERIUMID

8.1 KATSESKHEEM

Katseskeem koosneb arvutist, mille ISA siinile on lisatud SVM ISA moodul (p. 7.1, [SVMDOK], Lisa M). Mooduli kiibi pesas peab olema testitav kiip. Arvutile peab olema instaleeritud liidese juhtprogramm.



Joonis 14. Kiibi katseskeem

8.2 LIIDESE JUHTPROGRAMMI SISENDID

Testi läbiviimiseks on vaja järgmiste sisend failide:

A. Jooksvas kataloogis

- | | |
|----------------|---|
| 1) Ctest.exe | Testimise käivitav programm |
| 2) regs.bin | Registrite sisu pärast kiibi lähtestamist |
| 3) low_deb.img | Mikrokood |
| 4) lo_nop.bin | Mikrokoodi käskude aadressid |
| 5) hi_deb.img | Kiibi testprogramm |
| 6) hi_nop.bin | Kiibi testprogrammi käskude aadressid |
| 7) dkeys.bin | Idea võtmed enc/dec testi jaoks. |

B. kataloogis .\KONTROLL

Integreeritud testi kontrollfailid testimisetappide tulemuste hindamiseks (LISA D - LISA L)

Programm Ctest.exe on kompileeritud (ANSI C kompilaator) liidese juhtprogramm (LISA B). Failid regs.bin kuni dkeys.bin genereerib silur [SILUR] kiibi integreeritud



testprogrammist (LISA A). Siluri ASCII kujul väljundfailid hi_deb.img ning lo_deb.img konverteeritakse kahendkujule (*hi_deb.bin*, *lo_deb.bin*) kasutades programmi kwi2bin. Kwi2bin on järgmise formaadiga

```
kwi2bin sisendfail väljundfail
```

Sisendfail on listingufail siluri väljundformaadis. Väljund salvestatakse *väljundfail* nimega. *Väljundfail* ärajätmisel on väljundi nimi sama mis sisendil, laiendiga bin. Näiteks kwi2bin hi_deb.img kirjutab väljundi faili hi_deb.bin. Kwi2bin on kompileeritud 32 bitise kompilaatoriga BC5.0, mistõttu teda saab kasutada ainult WIN95 keskkonnas.

8.3 LIIDESE JUHTPROGRAMMI KÄIVITAMINE NING VÄLJUNDID

Testimiseks vajalike sisendfailide olemasolul kataloogis tuleb testimise läbiviimiseks käivitada programm CTEST.exe. Programmi töö ajaline kestvus IBM-PC/66 Mhz taktsageduse korral on mitte üle 10e sekundi. Programmi pikemal töötamisel tuleb ta katkestada, kasutades selleks WIN95e süsteemseid vahendeid ning uuesti käivitada. Kui korduvkäivitus ei andnud tulemusi, siis on programmis viga. Kopeerige programmi väljund tekstifaili ning saatke nad koos programmi töökataloogi sisuga projekti täitjatele. Programmi töö normaalsel kulgemisel antakse kontroll testijale tagasi vähema kui kümne sekundi jooksul alates programmi käivitamisest.

Kui mingil põhjusel testimise käigus tuleb testimine katkestada, siis testimise uuesti käivitamiseks on vaja programm CTEST uuesti käivitada. Programm kirjutab tulemuse failid kataloogis RESULTAAT üle.

8.4 LIIDESE JUHTPROGRAMMI TEATED

Programmi CTEST

veateaded ning vea likvideerimise võimalused on järgmised:

```
Faili aaaa.aaa ei saa avada.
```

Kontrollige faili aaaa.aaa olemasolu kettal või väljndfaili korral küllaldase vaba kettaruumi olemasolu.

```
Liidese registrite sv viga
```

LVM ISA mooduli sv viga. Kontrollige mooduli paigutust ISA siini peal. Juhul, kui see ei aita, siis võtke ühendust projekti läbiviijatega.

```
Liidese mälu viga
```

Liidese koodimälu kirjutamis-lugemistest negatiivne. Võtke ühendust projekti täitjatega.

IDEA algoritmi testimise väljundteated

on järgmised:

```
NNNNN IDEA random tests OK.
```

NNNNN IDEA testi sooritatud. Testitakse IDEA krüpteerimis - dekrüpteerimis paari.



IDEA test NNNNN failed

IDEA test nr. NNNNN on negatiivne. Viitab rikkele kiibi IDEA arvutuses.

Programmi kwi2bin

veateated on järgmised:

```
faili aaaaa.aaa ei saa avada
```

Kontrollida sisendfaili olemasolu ning väljundfaili korral vaba kettaruumi olemasolu.

```
Viga listingufailis real NNNN
```

Sisendfaili rida NNNN ei ole siluri formaadis listing. Kontrollige sisendfaili süntaksit real NNNN. Sisendfaili formaat peab vastama programmi SYNOPSIS simulaatori mälufaili formaadile.

8.5 TULEMUSTE REGISTREERIMISE VIIS JA HINDAMISE KRITEERIUMID

Aritmeetika- ning mälu testi tulemused kirjutatakse liidese juhtprogrammi täitmise korral kataloogi .\RESULTAAT järgnevalt:

- | | |
|------------------|---|
| 1) RAM_C0.dat | Mälu konstant 0 testi väljundfail |
| 2) RAM_C1.dat | Mälu konstant 1 testi väljundfail |
| 3) RAM_CHKKB.dat | Mälu malelaua testi väljundfail |
| 4) RAM_INDX.dat | Mälu indekseeritud sisendjada testi väljundfail |
| 5) WAIT.000 | MODEX testi sisendetapp- registrite nullimine |
| 6) WAIT.001 | MODEX korrutamise testi väljundfail |
| 7) WAIT.002 | MODEX modulaarkorrutamise testi väljundfail |
| 8) WAIT.003 | MODEX modulaarekspONENTI testi väljundfail |

Neid faile tuleb pärast integreeritud testi sooritamist võrrelda .\KONTROLL kataloogis olevate failidega, mis on ara toodud ka lisas (LISA D - LISA L). Võrdlemiseks tuleb kasutada WIN95 süsteemseid vahendeid või teostada võrdlus visuaalselt.

8.5.1 IDEA test

IDEA testimise tulemused ning teated testimisprotseduuride kulgemise kohta väljastab programm tekstikujul ekraanile, vastavalt p. 8.4 kirjeldatud formaadile. Programmi väljundit terminalile saab vajaduse korral kopeerida pärast testi lõppu tekstifaili WIN95 süsteemsete vahenditega. Juhtprogrammi ekraaniväljund integreeritud testi positiivse tulemuse korral on LISA C.



8.5.2 Mälu test

testi nimetus	Lisa	tulemused
1) Konstant 0	D	RAM_C0.dat
2) Konstant 1	E	RAM_C1.dat
3) Malelaud	F	RAM_CHKKB.dat
4) Indekseeritud sisendjada	G	RAM_INDX.dat

Testi tulemuste kontroll viiakse läbi tulemusfailide võrdluse abil. Esimese testi tulemusena peab kogu mälu sisu olema 1 ehk FFFF. Teise testi tulemusena peab mälu sisu olema 0. Kolmanda testi tulemusena 10101 ehk AAAAA. Neljanda testi tulemusena peavad registrites olema järgmised 16-bitised andmed:

	Ülemine 16-bitine osa	Alumine 16-bitine osa
R0:	002A, 0029,....	0000
R1:	102A, 1029,....	1000
..		
R15:	F02A, F029,....	F000

Kõikide testide korral genereeritakse sisendandmed programmi siseselt.

8.5.3 Modulaararitmeetika test

nr. testi nimetus	lisa	Tulemused
1) Mälu nullimine	H	WAIT.000
2) Korrutamine, 10 korda	J	WAIT.001
3) Mooduliga korrutamine, 10 korda	K	WAIT.002
4) Mooduliga eksponent, 10 korda	L	WAIT.003

Testi tulemused hinnatakse väljundfailide võrdlusmeetodil. Esimese testi tulemusfailis peavad olema kõik registrid nullitud. Teise kuni neljanda testi tulemusfailis peab olema register AOL 0 ja staatusregistris CX FFFF. Testid algavad mälu nullimisega ning kasutavad kiibi sisemist juhuarvugeneraatorit.

8.5.4 Integreeritud test

Kiip loetakse korrasolevaks, kui ta läbib positiivselt kõik eelpoolnimetatud testid (8.5.1-8.5.3).



LISA A Kiibi testprogramm

```
-----  
; Väliskäskude tabel.  
; Nullis väliskäsk käivitab testi  
-----  
JMP      H_test                ; 0  
JMP      H_unknown_cmd_1      ; 1  
JMP      H_unknown_cmd_2      ; 2  
JMP      H_unknown_cmd_3      ; 3  
JMP      H_unknown_cmd_4      ; 4  
JMP      H_unknown_cmd_5      ; 5  
JMP      H_unknown_cmd_6      ; 6  
JMP      H_unknown_cmd_7      ; 7  
JMP      H_unknown_cmd_8      ; 8  
JMP      H_unknown_cmd_9      ; 9  
JMP      H_unknown_cmd_10     ; 10  
JMP      H_unknown_cmd_11     ; 11  
JMP      H_unknown_cmd_12     ; 12  
JMP      H_unknown_cmd_13     ; 13  
JMP      H_unknown_cmd_14     ; 14  
JMP      H_unknown_cmd_15     ; 15  
JMP      H_unknown_cmd_16     ; 16  
JMP      H_unknown_cmd_17     ; 17  
JMP      H_unknown_cmd_18     ; 18  
JMP      H_unknown_cmd_19     ; 19  
JMP      H_unknown_cmd_20     ; 20  
JMP      H_unknown_cmd_21     ; 21  
JMP      H_unknown_cmd_22     ; 22  
JMP      H_unknown_cmd_23     ; 23  
JMP      H_unknown_cmd_24     ; 24  
JMP      H_unknown_cmd_25     ; 25  
JMP      H_unknown_cmd_26     ; 26  
JMP      H_unknown_cmd_27     ; 27  
JMP      H_unknown_cmd_28     ; 28  
JMP      H_unknown_cmd_29     ; 29  
JMP      H_unknown_cmd_30     ; 30  
JMP      H_unknown_cmd_31     ; 31
```



H_test:

```
CALL    clear_regs           ; puhasta mälu

WAIT
CALL    TEST_FM_MUL         ; korrutamise test
                                ; etapp I

WAIT
CALL    TEST_MUL_MOD_DMUL   ; mooduliga korrutamis
                                ; etapp II

WAIT
CALL    TEST_DEX_F4         ; Diskreetne eksponent
                                ; etapp III

WAIT
JMP     H_Done_ok

;-----
; testides kasutatavad registrid:
; a = A0L
; b = A4L
; c = A2L
; d = A3L
; e = A4H
; f = A5L
; g = A0H
; h = A2H
;-----
; ETAPP I, korrutamise test
;-----
TEST_FM_MUL:
    LCX    10                ; testime 10 korda
DO_AGTB:
    CALL    FILL_RND_abc     ;
    JLT     A4L, A0L, TEST_FM_AGTB ; kui a>b siis
                                ; edasi, muidu
                                ; vaheta. Korruti töötab ainult positiivsete
                                ; arvudega. See on nii ette nähtud, tegemist
                                ; on modulaararitmeetika arvutiga

    MOV     A2L, A4L         ; c := b
    MOV     A4L, A0L         ; b := a
    MOV     A0L, A2L         ; a := c := b
TEST_FM_AGTB:
    SUB     A0L, A4L, A2L    ; c := a - b
    ADD     A0L, A4L, A3L    ; d := a + b
    MUL     A3L, A2L, A3L    ; d := d * c
    MUL     A0L, A0L, A0L    ; a := a^2
    MUL     A4L, A4L, A4L    ; b := b^2
    SUB     A0L, A4L, A0L    ; a := a - b
    SUB     A0L, A3L, A5L    ; f := a - d
    JNZ     A5L, FM_ERR_AGTB ; vale, lahkume
    LOOP   DO_AGTB
    JMP     TEST_PASSED
```



```
-----  
; ETAPP II, mooduliga korrutamise test  
-----  
TEST_MUL_MOD_DMUL:  
    LCX          10  
DO_MUL_MOD_DMUL:  
    CALL        FILL_RND_abc  
    MUL         A0L, A4L, A4H          ; e := a * b  
    MOD         A4H, A4H, A2L          ; e := e % c  
    DMUL        A4L, A0L, A2L          ; b := b * a % c  
    SUB         A4L, A4H, A3L          ; b := b - e  
    JNZ         A3L, FM_ERR_MUL_MOD_DMUL  
    LOOP        DO_MUL_MOD_DMUL  
    JMP         TEST_PASSED  
  
-----  
; ETAPP III, diskreetne eksponent  
-----  
TEST_DEX_F4:  
    LCX          10  
DO_DEX_F4:  
    MVI         A0L, 0                ;  
    RND         A0L                    ; a := rnd  
    MF4         A2L                    ; c := F4  
    MVI         A5L, 1                ;  
    SUB         A2L, A5L, A4L          ; b := c - 1  
    DEX         A0L, A4L, A2L          ; a := a^b % c  
    SUB         A0L, A5L, A0L          ; a := a - 1  
    JNZ         A0L, FM_ERR_DEX_F4  
    LOOP        DO_DEX_F4  
    JMP         TEST_PASSED  
  
=====  
; vastusekoodid  
=====  
TEST_PASSED:      MVI         A0L, 0  
                  RET  
FM_ERR_AGTB:      MVI         A0L, 1  
                  RET  
FM_ERR_MUL_MOD_DMUL:  
                  MVI         A0L, 2  
                  RET  
FM_ERR_DEX_F4:    MVI         A0L, 3  
                  RET
```



; väljundkoodid

H_Done_ok:	RTI	0	; valmis ok
H_unknown_cmd_1:	RTI	1	; unknown command
H_unknown_cmd_2:	RTI	2	; unknown command
H_unknown_cmd_3:	RTI	3	; unknown command
H_unknown_cmd_4:	RTI	4	; unknown command
H_unknown_cmd_5:	RTI	5	; unknown command
H_unknown_cmd_6:	RTI	6	; unknown command
H_unknown_cmd_7:	RTI	7	; unknown command
H_unknown_cmd_8:	RTI	8	; unknown command
H_unknown_cmd_9:	RTI	9	; unknown command
H_unknown_cmd_10:	RTI	10	; unknown command
H_unknown_cmd_11:	RTI	11	; unknown command
H_unknown_cmd_12:	RTI	12	; unknown command
H_unknown_cmd_13:	RTI	13	; unknown command
H_unknown_cmd_14:	RTI	14	; unknown command
H_unknown_cmd_15:	RTI	15	; unknown command
H_unknown_cmd_16:	RTI	16	; unknown command
H_unknown_cmd_17:	RTI	17	; unknown command
H_unknown_cmd_18:	RTI	18	; unknown command
H_unknown_cmd_19:	RTI	19	; unknown command
H_unknown_cmd_20:	RTI	20	; unknown command
H_unknown_cmd_21:	RTI	21	; unknown command
H_unknown_cmd_22:	RTI	22	; unknown command
H_unknown_cmd_23:	RTI	23	; unknown command
H_unknown_cmd_24:	RTI	24	; unknown command
H_unknown_cmd_25:	RTI	25	; unknown command
H_unknown_cmd_26:	RTI	26	; unknown command
H_unknown_cmd_27:	RTI	27	; unknown command
H_unknown_cmd_28:	RTI	28	; unknown command
H_unknown_cmd_29:	RTI	29	; unknown command
H_unknown_cmd_30:	RTI	30	; unknown command
H_unknown_cmd_31:	RTI	31	; unknown command
H_unknown_cmd_1:	RTI	32	; unknown command



```
=====
; abiprotseduurid
;=====
;-----
; täida pseudojuhusliku generaatori abil
; registrid      A0L, A4L ja A2L.
; nulli registrid A0H, A4H ja A2H
;-----

FILL_RNDA012:
    MVI      A0L, 0
    MVI      A4L, 0
    MVI      A2L, 0
    RND      A0L
    RND      A4L
    RND      A2L
    MVI      A2H, 0
    MVI      A4H, 0
    MVI      A0H, 0
    RET

;-----
; Nulli sisemised registrid
;-----
clear_regs:
    MVI      A0, 0
    MVI      A1, 0
    MVI      A2, 0
    MVI      A3, 0
    MVI      A4, 0
    MVI      A5L, 0
    MVI      U, 0
    MVI      PQ, 0
    MVI      PQu, 0
    MVI      Pu, 0
    MVI      Qu, 0
    MVI      U1, 0
    MVI      I0, 0
    MVI      I1, 0
    MVI      Sr, 0
    MVI      T1, 0
    MVI      Tr, 0
    MVI      N, 0
    MVI      D, 0
    MVI      M, 0
    RET
```



LISA B Siluri isa välismooduli (SVM) juhtprogramm

```
#include "lvmc_lib.h"

#define WAIT_COUNT 4

void init_debug()
{
    int i;
    for(i=0; i<(WORDS_IN_REG*16); i++)
        CC.REGS[i]=0;          /* nulli m"alu */

    clrscr();                  /* puhasta ekraan */
    checkregs();              /* kas ikka on liides olemas ? */
    printf("Liidese registrid ok\n");

    read_binfile ("regs.bin", (char *) CC.REGS, &i );
        /* registrid */

    read_binfile ("low_deb.bin", DINF.lo_code, &DINF.lo_len);
        /* mikrokood */

    read_binfile("lo_nop.bin", (char *) DINF.lo_nop_places,
        &DINF.lo_cmd_cnt );
        /* mikrokoodi nopi kohad */

    read_binfile ("hi_deb.bin",  DINF.hi_code, &DINF.hi_len);
        /* assembler */

    read_binfile ("hi_nop.bin", (char *) DINF.hi_nop_places,
        &DINF.hi_cmd_cnt );
        /* assembleri nopide kohad */

    DINF.hi_cmd_cnt>>=1;
    DINF.lo_cmd_cnt>>=1;

    /* molemad on karakteri pointerid
       tegelikult taheme integeri omasid,
       iga integer on 2 karakterit */
    /* laeme koodi liidese koodim"allu */

    load_code(DINF.hi_code, DINF.lo_code);
    /* lisame jupikese koodim"allu, mis hakkab debugi iod tegema */
    add_lo_debug();
    printf("\n Debug initialized\n");
}

void test_etapp_1()
{
    int i, j;
    mode_io();
    for(i=0; i<WORDS_IN_REG*REGS_IN_CCHIP; i++) CC.TREGS[i]=0;
    write_regs(CC.TREGS);
    mode_io();
    read_regs( CC.REGS, CC.LREG);      /* konstant 0 test */
    printf("%-13s: M,lu test, konstant 0\n", "RAM_C0.dat");

    save_int_regs("RAM_C0.dat", &CC );
    for(i=0; i<WORDS_IN_REG*REGS_IN_CCHIP; i++) CC.TREGS[i]=0xffff;
    mode_io();
    write_regs(CC.TREGS);
    mode_io();
    read_regs( CC.REGS, CC.LREG);      /* konstant 1 test */
    save_int_regs("RAM_C1.dat", &CC );
    printf("%-13s: M,lu test, konstant 1\n", "RAM_C1.dat");
}
```



```
for(i=0; i<WORDS_IN_REG*REGS_IN_CCHIP; i++) CC.TREGS[i]=0xAAAA;
mode_io();
write_regs(CC.TREGS);
mode_io();
read_regs( CC.REGS, CC.LREG);      /* malelaua test */
save_int_regs("RAM_CHKKB.dat", &CC );
printf("%-13s: M„lu test, malelaud \n", "RAM_CHKKB.dat");

for(i=0; i<REGS_IN_CCHIP; i++)
    for(j=0; j<WORDS_IN_REG; j++)
        CC.TREGS[i*WORDS_IN_REG+j]=(i<<12)|j;
mode_io();
write_regs(CC.TREGS);
mode_io();
read_regs( CC.REGS, CC.LREG);      /* indeksi test */
save_int_regs("RAM_INDX.dat", &CC );
printf("%-13s: M„lu test, indekseeritud sisendjada \n",
"RAM_INDX.dat");
}

/* testimise etapp 2, k"askude test */
void test_etapp_2()
{
    int i;
    char nimeke[30];
    mode_commands();
    pulse_do();
    waitfor(WAIT, 1);
    for(i=0; i<WAIT_COUNT; i++)
    {
        waitfor(WAIT, 1);
        read_regs(CC.REGS, CC.LREG);
        /* loe registrid CCst v"alja */
        sprintf(nimeke, "WAIT.%-03d", i );
        printf("%-13s: k„skude test \n", nimeke ,i );
        /* tekitame failinime */
        save_int_regs( nimeke, &CC);
        /* kirjuta resultaadid v"alja */
        pulse_run();
        /* kuni j"argmise runini */
    }
}

void test_etapp_3()
{
    int i;
    for(i=0; i<WORDS_IN_REG*REGS_IN_CCHIP; i++) CC.TREGS[i]=0;
    mode_io();
    /* io reziim, nullime m"alu */
    write_regs(CC.TREGS);
    /* kirjuta nullid m"allu */
    enter_idea();
    /* sisene IDEA reziimi */
    printf("IDEA involutsioonitest\n");
    idea_encdec_test(1000);
    /* idea involutsioonitest */
    read_binfile ("idkeys.bin", (char *)CC.TREGS, &i );
    /* loeme idea key sisse */
    printf("IDEA enc/dec test\n");
    idea_encdec_test(1000);
    /* votmega test */
}

void run_tests_1to3()
{
    waitfor(MAINRDY, 1);      /* kuni initiga valmis saab */
    test_etapp_1();          /* Malutest, etapp I */
    setcom(0x0);            /* nullis k"ask, testprotseduurid */
    test_etapp_2();          /* k"asutest, etapp II */
}
```




```
    test_etapp_3();          /* IDEA test, etapp III          */
}

void main()
{
    int i ,j;
    char nimeke[40], a;
    int com_cnt;
    DEBUG = 0;
    init_debug();           /* loeb koodi liidese koodim"allu */
    setmhz(10);            /* kella sagedus                  */
    connect_chip();        /* "uhenda kiip k"ulge           */
    SETBIT(CLKSRC);        /* valime generaatori             */
    run_tests_lto3();      /* testi etapid 1 kuni 3         */
}
```



LISA C Testprogrammi ekraaniväljund

```
D:\CHPTST>ctest
Liidese registrid ok

  Debug initialized
soovitud sagedus: 16 MHz, tegelik: 16 MHz
RAM_C0.dat      : Mälu test, konstant 0
RAM_C1.dat      : Mälu test, konstant 1
RAM_CHKb.dat    : Mälu test, malelaud
RAM_INDX.dat    : Mälu test, indekseeritud sisendjada
WAIT.0          : käskude test
WAIT.1          : käskude test
WAIT.2          : käskude test
WAIT.3          : käskude test
IDEA involutsioonitest
IDEA ZERO DATA: IDEA(2) i=o, 00
IDEA ZERO DATA: IDEA(3) i=o, 00
01000 random IDEA tests OK
IDEA enc/dec test
IDEA ZERO DATA: IDEA(2) i=o, 00
IDEA ZERO DATA: IDEA(3) i=o, 00
01000 random IDEA tests OK

D:\CHPTST>
```




LISA G Indekseeritud sisendjada testi tulemused: RAM_INDX.DAT

00: Tr -		
000500040003000200010000;	000B000A0009000800070006;	00110010000F000E000D000C;
001700160015001400130012;	001D001C001B001A00190018;	0023002200210020001F001E;
002900280027002600250024;	002F002E002D002C002B002A;	
01: Tl -		
100510041003100210011000;	100B100A1009100810071006;	10111010100F100E100D100C;
101710161015101410131012;	101D101C101B101A10191018;	1023102210211020101F101E;
102910281027102610251024;	102F102E102D102C102B102A;	
02: Io -		
200520042003200220012000;	200B200A2009200820072006;	20112010200F200E200D200C;
201720162015201420132012;	201D201C201B201A20192018;	2023202220212020201F201E;
202920282027202620252024;	202F202E202D202C202B202A;	
03: Il -		
300530043003300230013000;	300B300A3009300830073006;	30113010300F300E300D300C;
301730163015301430133012;	301D301C301B301A30193018;	3023302230213020301F301E;
302930283027302630253024;	302F302E302D302C302B302A;	
04: Sr -		
400540044003400240014000;	400B400A4009400840074006;	40114010400F400E400D400C;
401740164015401440134012;	401D401C401B401A40194018;	4023402240214020401F401E;
402940284027402640254024;	402F402E402D402C402B402A;	
05: N -		
500550045003500250015000;	500B500A5009500850075006;	50115010500F500E500D500C;
501750165015501450135012;	501D501C501B501A50195018;	5023502250215020501F501E;
502950285027502650255024;	502F502E502D502C502B502A;	
06: M -		
600560046003600260016000;	600B600A6009600860076006;	60116010600F600E600D600C;
601760166015601460136012;	601D601C601B601A60196018;	6023602260216020601F601E;
602960286027602660256024;	602F602E602D602C602B602A;	
07: D -		
700570047003700270017000;	700B700A7009700870077006;	70117010700F700E700D700C;
701770167015701470137012;	701D701C701B701A70197018;	7023702270217020701F701E;
702970287027702670257024;	702F702E702D702C702B702A;	
08: PQ P/Q		
800580048003800280018000;	800B800A8009800880078006;	80118010800F800E800D800C;
801780168015801480138012;	801D801C801B801A80198018;	8023802280218020801F801E;
802980288027802680258024;	802F802E802D802C802B802A;	
09: PQu Pu/Qu		
900590049003900290019000;	900B900A9009900890079006;	90119010900F900E900D900C;
901790169015901490139012;	901D901C901B901A90199018;	9023902290219020901F901E;
902990289027902690259024;	902F902E902D902C902B902A;	
10: Ul Uu/A5l		
A005A004A003A002A001A000;	A00BA00AA009A008A007A006;	A011A010A00FA00EA00DA00C;
A017A016A015A014A013A012;	A01DA01CA01BA01AA019A018;	A023A022A021A020A01FA01E;
A029A028A027A026A025A024;	A02FA02EA02DA02CA02BA02A;	
11: A0 A0L/A0H		
B005B004B003B002B001B000;	B00BB00AB009B008B007B006;	B011B010B00FB00EB00DB00C;
B017B016B015B014B013B012;	B01DB01CB01BB01AB019B018;	B023B022B021B020B01FB01E;
B029B028B027B026B025B024;	B02FB02EB02DB02CB02BB02A;	
12: A1 A1L/A1H		
C005C004C003C002C001C000;	C00BC00AC009C008C007C006;	C011C010C00FC00EC00DC00C;
C017C016C015C014C013C012;	C01DC01CC01BC01AC019C018;	C023C022C021C020C01FC01E;
C029C028C027C026C025C024;	C02FC02EC02DC02CC02BC02A;	
13: A2 A2L/A2H		
D005D004D003D002D001D000;	D00BD00AD009D008D007D006;	D011D010D00FD00ED00DD00C;
D017D016D015D014D013D012;	D01DD01CD01BD01AD019D018;	D023D022D021D020D01FD01E;
D029D028D027D026D025D024;	D02FD02ED02DD02CD02BD02A;	
14: A3 A3L/A3H		
E005E004E003E002E001E000;	E00BE00AE009E008E007E006;	E011E010E00FE00EE00DE00C;
E017E016E015E014E013E012;	E01DE01CE01BE01AE019E018;	E023E022E021E020E01FE01E;
E029E028E027E026E025E024;	E02FE02EE02DE02CE02BE02A;	
15: A4 A4L/A4H		
F005F004F003F002F001F000;	F00BF00AF009F008F007F006;	F011F010F00FF00EF00DF00C;
F017F016F015F014F013F012;	F01DF01CF01BF01AF019F018;	F023F022F021F020F01FF01E;
F029F028F027F026F025F024;	F02FF02EF02DF02CF02BF02A;	



LISA J Liitmise ja korrutamise testi tulemused: WAIT . 001

```

00: Tr -
FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF; FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF; FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF;
FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
01: T1 -
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
02: IO -
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
03: I1 -
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
04: Sr -
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
000FFFFF00000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
05: N -
612EA7ACB73B9AB68DD07178; FFFFFF7C870DBC4E63396D1; FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF;
FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
06: M -
FAC88B97951A2B715235E7B0; 68401658FE65F68E81703C23; 02894ACD73D7322F0858EE23;
FFFFFFFFFFFF6EBFA8EB2B4; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
07: D -
F2DB00163D275ED0CD33EDB1; D05C9DA119CFE65AD2280C01; E54F0867E3357AFA2892DC64;
000000000000A79F80818B98; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
08: PQ P/Q
FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF; FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF; FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF;
FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
09: PQu Pu/Qu
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
10: U1 Uu/A51
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
11: A0 A0L/A0H
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
12: A1 A1L/A1H
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
000FFFFF00000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
13: A2 A2L/A2H
612EA7ACB73B9AB68DD07178; FFFFFF7C870DBC4E63396D1; FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF;
FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
14: A3 A3L/A3H
FAC88B97951A2B715235E7B0; 68401658FE65F68E81703C23; 02894ACD73D7322F0858EE23;
FFFFFFFFFFFF6EBFA8EB2B4; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
15: A4 A4L/A4H
F2DB00163D275ED0CD33EDB1; D05C9DA119CFE65AD2280C01; E54F0867E3357AFA2892DC64;
000000000000A79F80818B98; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;
0000000000000000000000; 0000000000000000000000; 0000000000000000000000;

```



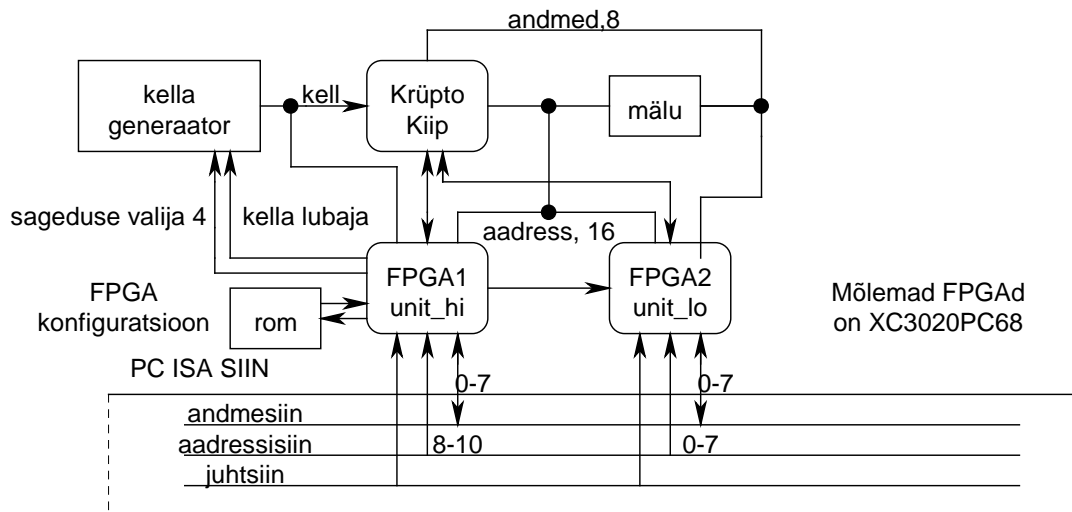

LISA K Mooduliga korrutamise testi tulemused: WAIT . 0 0 2

```

00: Tr -
FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF; FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF; FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF;
FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
01: T1 -
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
02: IO -
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
03: I1 -
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
04: Sr -
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
0000FFFF0000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
05: N -
FEBF057A5555C9AE38DC7F37; 00000041910B03A3DDC1FC3D; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
06: M -
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
07: D -
4A784B4E627ACD0DC7A8639E; 0000003619C498CB584D6E2C; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 4A784B4E627ACD0DC7A8639E; 0000003619C498CB584D6E2C;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
08: PQ P/Q
FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF; FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF; FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF;
FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
09: PQu Pu/Qu
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
10: U1 Uu/A51
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
11: A0 A0L/A0H
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
12: A1 A1L/A1H
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
0000FFFF0000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
13: A2 A2L/A2H
FEBF057A5555C9AE38DC7F37; 00000041910B03A3DDC1FC3D; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
14: A3 A3L/A3H
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000;
15: A4 A4L/A4H
4A784B4E627ACD0DC7A8639E; 0000003619C498CB584D6E2C; 000000000000000000000000;
000000000000000000000000; 4A784B4E627ACD0DC7A8639E; 0000003619C498CB584D6E2C;
000000000000000000000000; 000000000000000000000000;

```


LISA M SVM moodul



Mõlemad FPGA-d on	XC3020PC64-125
Staatiline mälu	IS61C256-20
Kellageneraator	AV9107-03CN14
FPGA konf. mälu	1736A

Joonis 15. SVM ISA moodul

Kiibi väljundid on koormatud FPGA ja mälu sisenditega. FPGA sisendmahtuvus on 10 pF, mälu sisendmahtuvus on 12 pF. Koormusele on lisatud mahtuvused, et saavutada soovitud 100 pF maksimaalset koormust.

Liidese täpne elektriline skeem (VHDL kirjeldus) on [SVMDOK]. Liides on realiseeritud makettplaadil.

Liidese elektriline skeem, VHDL kirjeldus, viikude paigutus ning süntesaatori juhtprogrammi on järgnevatel lehekülgedel:

SVM ISA MOODUL. VHDL KIRJELDUS	60
UNIT_HI viikude paigutus (XILINX 3020 on CC68 korpuses)	62
UNIT_LO viikude paigutus (XILINX 3020 on CC68 korpuses)	64
UNIT_HI VHDL kirjeldus	65
UNIT_LO VHDL kirjeldus	68
Sünteesi juhtprogramm	71
Unit_hi elektriline skeem pärast sünteesi	72
Unit_lo elektriline skeem pärast sünteesi	72
SVM_ISA elektriline skeem	72



SVM ISA MOODUL. VHDL KIRJELDUS

```
LIBRARY IEEE;
use IEEE.std_logic_1164.all;
use WORK.svm_add_comp.all;

entity svm_top is
port ( data_isa: inout std_logic_vector(15 downto 0);
      adr_isa: in std_logic_vector(15 downto 0);
          iord: in std_logic;
          iowr: in std_logic;
      isa_reset: in std_logic;
      clock: in std_logic
);
end svm_top;

architecture aaa of svm_top is
signal sel_lo: std_logic;
signal sel_hi: std_logic;
signal ena_romdat: std_logic;
signal CHIP_DATA: std_logic_vector(15 downto 0); -- io, aadr/data
<>CC
signal COMMANDS: std_logic_vector(4 downto 0); -- commands, -
>CC
signal ROMDAT: std_logic_vector(7 downto 0); -- romdat <>CC
signal ID_CHNR: std_logic; -- idea kanali nr -
>CC
signal IO_RAM: std_logic; -- io voi ram ->CC
signal BIST_TEST: std_logic_vector(1 downto 0); -- bist test -
>CC
signal RESET: std_logic; -- reset ->CC
signal RUN: std_logic; -- valjumine debugist ->CC
signal MAIN_MODE: std_logic_vector(1 downto 0); -- pohimood -
>CC
signal RD_STATUS: std_logic; -- loe staatust -
>CC
signal RUN_CLK: std_logic; -- jookasukell ->CC
signal RAM_OE: std_logic; -- RAM output enable ->RAM
signal RAM_WE: std_logic; -- RAM write enable ->RAM
signal BITIO_MOD: std_logic_vector(1 downto 0); -- BITIO_MODE
->CC
signal DATAEN: std_logic; -- DATAEN ->CC
signal DO_CLK: std_logic; -- tegevuste aktiveerija ->CC
signal BIST_SEL: std_logic_vector(1 downto 0); -- BISTI SELEKTOR -
>CC
signal RND_CLK: std_logic; -- SUVA GENERAATORI KELL -
>CC
signal EXT_ROM: std_logic; -- EXT_ROM ->CC
signal RAM_ME: std_logic; -- RAM_ME <-CC
signal BITIO_RDY: std_logic; -- BITIO_RDY <-CC
signal ID_IN_RDY: std_logic; -- ID_IN_RDY <-CC
signal IDIO_RDY: std_logic; -- IDIO_RDY <-CC
signal MAIN_RDY: std_logic; -- MAIN_RDY <-CC
signal WAITING: std_logic; -- WAITING <-
CC
signal BIST_OUT: std_logic; -- BIST_OUT <-
CC
signal TESTDATA: std_logic; -- state hashing
<-CC
signal CLKENA: std_logic; -- kella generaatori
tristate ->CLKGEN
signal CLKSEL: std_logic_vector(3 downto 0); -- kella
generaatori sagedus
--> CLKGEN
signal RAMADR: std_logic_vector(14 downto 0); -- malu address
```



```
signal LOGIC_ONE: std_logic; -- lihtsalt yks

signal BIST_CLK: std_logic;
begin

LOGIC_ONE<='1';
-- et testida, yhendamme kokku asjakesi

KELLAGENE: CLKGEN
port map (
SELDIV=>CLKSEL,
REFCLK=>clock,
HICLK=>RUN_CLK,
OE=>CLKENA
);

unhi: unit_hi
port map(
CLKSEL=>CLKSEL,
aadr_hi=>adr_isa(11 downto 8),
aadr_lo=>adr_isa(2 downto 0),
data_hi=>data_isa(15 downto 8),
clock=>clock,
res=>isa_reset,
iowr=>iowr,
iord=>iord,
CLKENA=>CLKENA,
sel_lo=>sel_lo,
sel_hi=>sel_hi,
ena_romdat=>ena_romdat,
DATAEN=>DATAEN,
CHD_HI=>CHIP_DATA(15 downto 8),
CMNDS=>COMMANDS,
ID_CHNR=>ID_CHNR,
IO_RAM=>IO_RAM,
BIST_TEST0=>BIST_TEST(0),
BIST_TEST1=>BIST_TEST(1),
RESET=>RESET,
RUN=>RUN,
MAIN_MODE0=>MAIN_MODE(0),
MAIN_MODE1=>MAIN_MODE(1),
RD_STATUS=>RD_STATUS,
RUN_CLK=>RUN_CLK,
RAM_OE=>RAM_OE,
RAM_WE=>RAM_WE
);

unlo: unit_lo
port map (
aadr_lo=>adr_isa(7 downto 0),
data_lo=>data_isa(7 downto 0),
clock=>clock,
res=>isa_reset,
iowr=>iowr,
iord=>iord,
sel_hi=>sel_hi,
sel_lo=>sel_lo,
ena_romdat=>ena_romdat,
CHD_LO=>CHIP_DATA(7 downto 0),
ROMDAT=>ROMDAT,
BITIO_MOD0=>BITIO_MOD(0),
BITIO_MOD1=>BITIO_MOD(1),
DATAEN=>DATAEN,
DO_CLK=>DO_CLK,
BIST_SEL0=>BIST_SEL(0),
BIST_SEL1=>BIST_SEL(1),
RND_CLK=>RND_CLK,
EXT_ROM=>EXT_ROM,
```



```
RAM_ME=>RAM_ME,
BITIO_RDY=>BITIO_RDY,
ID_IN_RDY=>ID_IN_RDY,
IDIO_RDY=>IDIO_RDY,
MAIN_RDY=>MAIN_RDY,
WAITING=>WAITING,
BIST_OUT=>BIST_OUT,
TESTDATA=>TESTDATA
);

RAMADR(13 downto 0)<=CHIP_DATA(13 downto 0);
RAMADR(14)<=CHIP_DATA(15);

STATRAM: RAM
port map(
DATAIO=>ROMDAT,
ADR=>RAMADR,
WE=>RAM_WE,
OE=>RAM_OE,
CS=>LOGIC_ONE
);

PLD001: CORE
port map(
DO_CLK=>DO_CLK,
DATAIO=>CHIP_DATA,
DATAEN=>DATAEN,
BITIO_MOD=>BITIO_MOD,
BITIO_READY=>BITIO_RDY,
IO_RAM=>IO_RAM,
ID_IN_RDY=>ID_IN_RDY,
IDIO_RDY=>IDIO_RDY,
ID_CHNR=>ID_CHNR,
COMMANDS=>COMMANDS,
RD_STATUS=>RD_STATUS,
MAIN_MODE=>MAIN_MODE,
MAIN_READY=>MAIN_RDY,
RND_CLK=>RND_CLK,
RUN_CLK=>RUN_CLK,
ROM_DATA=>ROMDAT,
EXT_ROM=>EXT_ROM,
RESET=>RESET,
WAITING=>WAITING,
RUN=>RUN,
BIST_CLK=>BIST_TEST(1),
BIST_TEST=>BIST_TEST(0),
BIST_SEL=>BIST_SEL,
BIST_OUT=>BIST_OUT,
TESTDATA=>TESTDATA,
RAM_ME=>RAM_ME
);
end aaa;
```

UNIT_HI viikude paigutus (XILINX 3020 on CC68 korpuses)

```
/* tehnoloogia väljund*/
set_attribute current_design "part" -t string "3020PC68-125"
/* io viikude asukoht */
/* isa busi andmed */
set_attribute find(port, "data_hi<0>" ) "pad_location" -t string "P53"
set_attribute find(port, "data_hi<1>" ) "pad_location" -t string "P51"
set_attribute find(port, "data_hi<2>" ) "pad_location" -t string "P50"
set_attribute find(port, "data_hi<3>" ) "pad_location" -t string "P49"
```



```
set_attribute find(port, "data_hi<4>" ) "pad_location" -t string "P48"
set_attribute find(port, "data_hi<5>" ) "pad_location" -t string "P47"
set_attribute find(port, "data_hi<6>" ) "pad_location" -t string "P46"
set_attribute find(port, "data_hi<7>" ) "pad_location" -t string "P43"
/* isa address */
set_attribute find(port, "aadr_lo<0>" ) "pad_location" -t string "P42"
set_attribute find(port, "aadr_lo<1>" ) "pad_location" -t string "P41"
set_attribute find(port, "aadr_lo<2>" ) "pad_location" -t string "P40"
set_attribute find(port, "aadr_hi<0>" ) "pad_location" -t string "P39"
set_attribute find(port, "aadr_hi<1>" ) "pad_location" -t string "P38"
set_attribute find(port, "aadr_hi<2>" ) "pad_location" -t string "P37"
set_attribute find(port, "aadr_hi<3>" ) "pad_location" -t string "P36"

set_attribute find(port, "CLKSEL<0>" ) "pad_location" -t string "P33"
set_attribute find(port, "CLKSEL<1>" ) "pad_location" -t string "P32"
set_attribute find(port, "CLKSEL<2>" ) "pad_location" -t string "P31"
set_attribute find(port, "CLKSEL<3>" ) "pad_location" -t string "P29"
/* 3000 seerias need kindla koha peal */
set_attribute find(port, "clock" ) "pad_location" -t string "P11"
/* viimased isa siini peale minevad asjad */
set_attribute find(port, "iord" ) "pad_location" -t string "P24"
set_attribute find(port, "iowr" ) "pad_location" -t string "P23"
/* sisemised */
set_attribute find(port, "ena_romdat" ) "pad_location" -t string "P22"
set_attribute find(port, "sel_hi" ) "pad_location" -t string "P21"
set_attribute find(port, "DATAEN" ) "pad_location" -t string "P20"
set_attribute find(port, "sel_lo" ) "pad_location" -t string "P19"

/* kiibi andmed */
set_attribute find(port, "chd_hi<7>" ) "pad_location" -t string "P54"
set_attribute find(port, "chd_hi<6>" ) "pad_location" -t string "P55"
set_attribute find(port, "chd_hi<5>" ) "pad_location" -t string "P56"
set_attribute find(port, "chd_hi<4>" ) "pad_location" -t string "P57"
set_attribute find(port, "chd_hi<3>" ) "pad_location" -t string "P61"
set_attribute find(port, "chd_hi<2>" ) "pad_location" -t string "P62"
set_attribute find(port, "chd_hi<1>" ) "pad_location" -t string "P63"
set_attribute find(port, "chd_hi<0>" ) "pad_location" -t string "P64"
/* kasud */
set_attribute find(port, "CMNDS<0>" ) "pad_location" -t string "P65"
set_attribute find(port, "CMNDS<1>" ) "pad_location" -t string "P66"
set_attribute find(port, "CMNDS<2>" ) "pad_location" -t string "P67"
set_attribute find(port, "CMNDS<3>" ) "pad_location" -t string "P2"
set_attribute find(port, "CMNDS<4>" ) "pad_location" -t string "P3"
/* valjundid */
set_attribute find(port, "RESET" ) "pad_location" -t string "P4"
set_attribute find(port, "BIST_TEST0" ) "pad_location" -t string "P5"
set_attribute find(port, "BIST_TEST1" ) "pad_location" -t string "P6"
set_attribute find(port, "RUN" ) "pad_location" -t string "P7"
set_attribute find(port, "RUN_CLK" ) "pad_location" -t string "P8"
```



```
set_attribute find(port, "MAIN_MODE0"    ) "pad_location" -t string "P9"
set_attribute find(port, "MAIN_MODE1"    ) "pad_location" -t string "P12"
set_attribute find(port, "RD_STATUS"     ) "pad_location" -t string "P13"
set_attribute find(port, "ID_CHNR"       ) "pad_location" -t string "P14"
set_attribute find(port, "IO_RAM"        ) "pad_location" -t string "P15"

/* rami juhtimine */
set_attribute find(port, "RAM_OE"        ) "pad_location" -t string "P16"
set_attribute find(port, "RAM_WE"        ) "pad_location" -t string "P17"
/* iocs16 */
set_attribute find(port, "CLKENA"        ) "pad_location" -t string "P68"
```

UNIT_LO viikude paigutus (XILINX 3020 on CC68 korpuses)

```
/* tehnoloogia väljund*/
set_attribute current_design "part" -t string "3020PC68-125"
/* io viikude asukoht */
/* address */
set_attribute find(port, "aadr_lo<0>"   ) "pad_location" -t string "P43"
set_attribute find(port, "aadr_lo<1>"   ) "pad_location" -t string "P42"
set_attribute find(port, "aadr_lo<2>"   ) "pad_location" -t string "P41"
set_attribute find(port, "aadr_lo<3>"   ) "pad_location" -t string "P40"
set_attribute find(port, "aadr_lo<4>"   ) "pad_location" -t string "P39"
set_attribute find(port, "aadr_lo<5>"   ) "pad_location" -t string "P38"
set_attribute find(port, "aadr_lo<6>"   ) "pad_location" -t string "P37"
set_attribute find(port, "aadr_lo<7>"   ) "pad_location" -t string "P36"
/* isa siini andmed */
set_attribute find(port, "data_lo<0>"    ) "pad_location" -t string "P33"
set_attribute find(port, "data_lo<1>"    ) "pad_location" -t string "P32"
set_attribute find(port, "data_lo<2>"    ) "pad_location" -t string "P31"
set_attribute find(port, "data_lo<3>"    ) "pad_location" -t string "P29"
set_attribute find(port, "data_lo<4>"    ) "pad_location" -t string "P24"
set_attribute find(port, "data_lo<5>"    ) "pad_location" -t string "P23"
set_attribute find(port, "data_lo<6>"    ) "pad_location" -t string "P22"
set_attribute find(port, "data_lo<7>"    ) "pad_location" -t string "P21"
/* kiibi andmed */
set_attribute find(port, "chd_lo<7>"     ) "pad_location" -t string "P46"
set_attribute find(port, "chd_lo<6>"     ) "pad_location" -t string "P47"
set_attribute find(port, "chd_lo<5>"     ) "pad_location" -t string "P48"
set_attribute find(port, "chd_lo<4>"     ) "pad_location" -t string "P49"
set_attribute find(port, "chd_lo<3>"     ) "pad_location" -t string "P50"
set_attribute find(port, "chd_lo<2>"     ) "pad_location" -t string "P51"
set_attribute find(port, "chd_lo<1>"     ) "pad_location" -t string "P53"
set_attribute find(port, "chd_lo<0>"     ) "pad_location" -t string "P54"
```




```
/* romi data */
set_attribute find(port, "romdat<7>" ) "pad_location" -t string "P55"
set_attribute find(port, "romdat<6>" ) "pad_location" -t string "P56"
set_attribute find(port, "romdat<5>" ) "pad_location" -t string "P57"
set_attribute find(port, "romdat<4>" ) "pad_location" -t string "P61"
set_attribute find(port, "romdat<3>" ) "pad_location" -t string "P62"
set_attribute find(port, "romdat<2>" ) "pad_location" -t string "P63"
set_attribute find(port, "romdat<1>" ) "pad_location" -t string "P64"
set_attribute find(port, "romdat<0>" ) "pad_location" -t string "P65"

/* 300 seerias peavad need kaks olema kindlas kohas */
set_attribute find(port, "clock" ) "pad_location" -t string "P11"

/* sisendid */
set_attribute find(port, "RAM_ME" ) "pad_location" -t string "P66"
set_attribute find(port, "BITIO_RDY" ) "pad_location" -t string "P67"
set_attribute find(port, "ID_IN_RDY" ) "pad_location" -t string "P68"
set_attribute find(port, "IDIO_RDY" ) "pad_location" -t string "P2"
set_attribute find(port, "MAIN_RDY" ) "pad_location" -t string "P3"
set_attribute find(port, "WAITING" ) "pad_location" -t string "P4"

set_attribute find(port, "BIST_OUT" ) "pad_location" -t string "P5"
set_attribute find(port, "TESTDATA" ) "pad_location" -t string "P6"
set_attribute find(port, "BIST_SEL0" ) "pad_location" -t string "P7"
set_attribute find(port, "DO_CLK" ) "pad_location" -t string "P8"
set_attribute find(port, "DATAEN" ) "pad_location" -t string "P9"
set_attribute find(port, "BITIO_MOD1" ) "pad_location" -t string "P12"
set_attribute find(port, "BITIO_MOD0" ) "pad_location" -t string "P13"

set_attribute find(port, "ena_romdat" ) "pad_location" -t string "P14"
set_attribute find(port, "iord" ) "pad_location" -t string "P15"
set_attribute find(port, "iowr" ) "pad_location" -t string "P16"
set_attribute find(port, "sel_hi" ) "pad_location" -t string "P30"
/* valjundid */
set_attribute find(port, "BIST_SEL1" ) "pad_location" -t string "P17"
set_attribute find(port, "RND_CLK" ) "pad_location" -t string "P19"
set_attribute find(port, "EXT_ROM" ) "pad_location" -t string "P20"
set_attribute find(port, "sel_lo" ) "pad_location" -t string "P28"
```

UNIT_HI VHDL kirjeldus

```
-- unit high
-- madalate andmete ja madalate aadressite osa
LIBRARY IEEE;
use IEEE.std_logic_1164.all;
use IEEE.std_logic_arith.all;
use WORK.svm_isa_pack.all;
```



```
entity unit_hi is
port (
  CLKSEL: out  std_logic_vector(3 downto 0); -- clock chip control
  aadr_hi: in   std_logic_vector(3 downto 0); -- aadressi ylemine osa
  aadr_lo: in   std_logic_vector(2 downto 0); -- aadressi alumine osa
  data_hi: inout std_logic_vector(7 downto 0); -- data low
  clock: in    std_logic; -- kell
  res: in     std_logic; -- reset
  iowr: in    std_logic; -- io write
  iord: in    std_logic; -- io read
  CLKENA: out  std_logic; -- selects external clock generator
  sel_lo: in   std_logic; -- select hi, ylemise aadressi selektor
  sel_hi: out  std_logic; -- registrite selektor
  ena_romdat: out  std_logic; -- R7 2
  DATAEN: in   std_logic;
  chd_hi: inout std_logic_vector(7 downto 0); -- R1
  CMNDS: out  std_logic_vector(4 downto 0); -- R3 7..2
  ID_CHNR: out  std_logic; -- R3 1
  IO_RAM: out  std_logic; -- R3 0
  BIST_TEST0: out  std_logic; -- R5 7
  BIST_TEST1: out  std_logic; -- R5 6
  RESET: out  std_logic; -- R5 5
  RUN: out  std_logic; -- R5 4
  MAIN_MODE0: out  std_logic; -- R5 3
  MAIN_MODE1: out  std_logic; -- R5 2
  RD_STATUS: out  std_logic; -- R5 1
  RUN_CLK: out  std_logic; -- R5 0
  RAM_OE: out  std_logic; -- R7 1
  RAM_WE: out  std_logic; -- R7 0
);
end unit_hi;

architecture BEHA of unit_hi is
  signal R1_reg, R1_rd: std_logic_vector(7 downto 0); -- registerid
  signal R3_reg: std_logic_vector(6 downto 0);
  signal R3_rd: std_logic_vector(7 downto 0); --
  signal R5_reg, R5_rd: std_logic_vector(7 downto 0); --
  signal R7_rd: std_logic_vector(7 downto 0); -- valjundiga
  signal R7_reg: std_logic_vector(7 downto 0);
  signal sel_r1, sel_r3, sel_r5, sel_r7: std_logic; -- registrite dekodeerid
  signal RUN_CLK_reg: std_logic;
  signal RUN_CLK_div: std_logic;
  signal data_hi_out, data_hi_in: std_logic_vector(7 downto 0); -- main data
  kommutaator
  signal CNTR, CNT_IN: unsigned(7 downto 0);
  signal presc: std_logic_vector(7 downto 0);
begin
  -- data sisendi tristate
  data_hi_in<=data_hi;
```



```
tri_din: process( data_hi_out, iord,
                 sel_r1, sel_r3, sel_r5, sel_r7)
begin
if( (iord=IORD_ACTIVE) and
   ( sel_r1='1' or sel_r3='1' or sel_r5='1' or sel_r7='1' ) ) then
   data_hi<=data_hi_out;
else data_hi<=(others=>'Z');
end if;
end process;

-- data tristate
R1_rd<=chd_hi;
tri_dat: process( R1_reg, DATAEN )
begin
if( DATAEN = '0' ) then chd_hi<=R1_reg;
   else chd_hi<=(others=>'Z');
   end if;
end process;

-- valjundid 1
( CMNDS(4), CMNDS(3), CMNDS(2), CMNDS(1),
  CMNDS(0), ID_CHNR, IO_RAM ) <= R3_reg;
r3_rd(6 downto 0)<=r3_reg;
r3_rd(7)<='0';

-- valjundid 2
( BIST_TEST0, BIST_TEST1, RESET,   RUN,
  MAIN_MODE0, MAIN_MODE1, RD_STATUS, RUN_CLK_reg ) <=R5_reg;
r5_rd<=r5_reg;

-- valjundid 3
CLKSEL<=R7_reg(7 downto 4);
RAM_OE<=R7_reg(2);
RAM_WE<=R7_reg(1);
ena_romdat<= R7_reg(0);
r7_rd<=R7_reg;

CLKENA<= R7_reg(3);

RUN_CLK<= RUN_CLK_REG when R7_reg(3) = '0' else
  'Z';

-- salvestaja
REGS: process( res, clock )
begin
if(res = RES_ACTIVE ) then
R1_reg<=(others => '0');
R3_reg<=(others => '0');
R5_reg<=(others => '0');
R7_reg<=(others => '0');
```



```
presc<=(others=>'0');
elsif(clock'EVENT and clock=ACT_FRONT ) then
  if( iowr = IOWR_ACTIVE ) then
    if( sel_r1 = '1' ) then R1_reg<=data_hi_in; end if;
    if( sel_r3 = '1' ) then R3_reg<=data_hi_in(6 downto 0); end if;
    if( sel_r5 = '1' ) then R5_reg<=data_hi_in; end if;
    if( sel_r7 = '1' ) then R7_reg<=data_hi_in; end if;
  end if;
end if;
end process;
-- lugeja
```

```
data_hi_out<= R1_rd when sel_r1='1' else
  R3_rd when sel_r3='1' else
  R5_rd when sel_r5='1' else
  R7_rd;
```

```
-- adressi kalkulaator
BASECALC: process( aadr_hi, aadr_lo, sel_lo )
begin
  sel_r1<='0';
  sel_r3<='0';
  sel_r5<='0';
  sel_r7<='0';
  sel_hi<='0';
  if(aadr_hi(3 downto 0)=BASE_11to8 ) then
    sel_hi<='1';
    if(sel_lo='1') then
      if(aadr_lo="001") then sel_r1<='1'; end if;
      if(aadr_lo="011") then sel_r3<='1'; end if;
      if(aadr_lo="101") then sel_r5<='1'; end if;
      if(aadr_lo="111") then sel_r7<='1'; end if;
    end if;
  end if;
end process;
```

```
end BEHA;
```

UNIT_LO VHDL kirjeldus

```
-- unit low
-- madalate andmete ja madalate adressite osa
LIBRARY IEEE;
use IEEE.std_logic_1164.all;
use WORK.svm_isa_pack.all;
entity unit_lo is
port (
  aadr_lo: in  std_logic_vector(7 downto 0); -- alumised bitid datat
  data_lo: inout std_logic_vector(7 downto 0); -- data low
```



```
clock: in    std_logic; -- kell
res: in     std_logic; -- reset
iowr: in   std_logic; -- io write
iord: in   std_logic; -- io read
sel_hi: in  std_logic; -- select hi, ylemise aadressi selektor
sel_lo: out std_logic; -- registrite selektor
ena_romdat: in  std_logic;
  chd_lo: inout std_logic_vector(7 downto 0); -- R0
  romdat: inout std_logic_vector(7 downto 0); -- R2
BITIO_MOD0: out  std_logic; -- R4 7
BITIO_MOD1: out  std_logic; -- R4 6
  DATAEN: out  std_logic; -- R4 5
  DO_CLK: out  std_logic; -- R4 4
BIST_SEL0: out  std_logic; -- R4 3
BIST_SEL1: out  std_logic; -- R4 2
  RND_CLK: out  std_logic; -- R4 1
  EXT_ROM: out  std_logic; -- R4 0
  RAM_ME: in   std_logic; -- R6 7
BITIO_RDY: in  std_logic; -- R6 6
ID_IN_RDY: in  std_logic; -- R6 5
IDIO_RDY: in  std_logic; -- R6 4
MAIN_RDY: in  std_logic; -- R6 3
  WAITING: in  std_logic; -- R6 2
  BIST_OUT: in  std_logic; -- R6 1
  TESTDATA: in  std_logic -- R6 0
);
end unit_lo;

architecture BEHA of unit_lo is
signal R0_reg, R0_rd: std_logic_vector(7 downto 0); -- registerid
signal R2_reg, R2_rd: std_logic_vector(7 downto 0); --
signal R4_reg, R4_rd: std_logic_vector(7 downto 0); --
signal R6_reg, R6_rd:      std_logic_vector(7 downto 0); -- valjundiga
signal sel_r0, sel_r2, sel_r4, sel_r6: std_logic;      -- registrite dekodeerid
signal data_lo_out, data_lo_in: std_logic_vector(7 downto 0); -- main data
kommutaator
signal DATAEN_i: std_logic;
begin
-- data sisendi tristate
data_lo_in<=data_lo;
tri_din: process( data_lo_out, iord,
                 sel_r0, sel_r2, sel_r4, sel_r6 )
begin
if( iord=IORD_ACTIVE and ( sel_r0='1' or sel_r2='1' or
                          sel_r4='1' or sel_r6='1' )
) then data_lo<=data_lo_out;
else data_lo<=(others=>'Z');
end if;
end process;
```



```
DATAEN<=DATAEN_i;
-- data tristate
R0_rd<=chd_lo;
tri_dat: process( R0_reg, DATAEN_i )
begin
if( DATAEN_i = '0' ) then chd_lo<=R0_reg;
      else chd_lo<=(others=>'Z');
      end if;
end process;
-- romdata tristate
R2_rd<=romdat;
tri_ROMD: process( R2_reg, ena_romdat )
begin
if( ena_romdat = '1' ) then romdat<=R2_reg;
      else romdat<=(others=>'Z');
      end if;
end process;
r4_rd<=r4_reg;
-- kiibi valjundite juhtija
( BITIO_MOD0, BITIO_MOD1, DATAEN_i, DO_CLK,
  BIST_SEL0, BIST_SEL1, RND_CLK, EXT_ROM ) <= R4_reg;

-- kiibi sisendite lugeja
R6_rd <=(RAM_ME, BITIO_RDY, ID_IN_RDY, IDIO_RDY,
  MAIN_RDY, WAITING, BIST_OUT, TESTDATA);

-- salvestaja

REGS: process( res, clock )
begin
if(res = RES_ACTIVE ) then
R0_reg<=(others => '0');
R2_reg<=(others => '0');
R4_reg<=(others => '0');
elsif(clock'EVENT and clock=ACT_FRONT ) then
if( iowr = IOWR_ACTIVE ) then
  if( sel_r0 = '1' ) then R0_reg<=data_lo_in; end if;
  if( sel_r2 = '1' ) then R2_reg<=data_lo_in; end if;
  if( sel_r4 = '1' ) then R4_reg<=data_lo_in; end if;
end if;
end if;
end process;
-- lugeja
data_lo_out<= R0_rd when sel_r0='1' else
  R2_rd when sel_r2='1' else
  R4_rd when sel_r4='1' else
  R6_rd;
```



```
-- aadressi kalkulaator
BASECALC: process( aadr_lo, sel_hi )
begin
sel_r0<='0';
sel_r2<='0';
sel_r4<='0';
sel_r6<='0';
sel_lo<='0';
if(aadr_lo(7 downto 3)=BASE_7to3 ) then
sel_lo<='1';
if(sel_hi='1') then
if(aadr_lo(2 downto 0)="000") then sel_r0<='1'; end if;
if(aadr_lo(2 downto 0)="010") then sel_r2<='1'; end if;
if(aadr_lo(2 downto 0)="100") then sel_r4<='1'; end if;
if(aadr_lo(2 downto 0)="110") then sel_r6<='1'; end if;
end if;
end if;
end process;

end BEHA;
```

Sünteesi juhtprogramm

```
/* see synteseerib siluja valismooduli
   isa siini peale kaiva variandi. lihtsalt muidu kiirus ei
   tule välja. See synteesib kogu asja. ei ole mingit erilist
   hierarhiat vaja, kuna kogu asi on nii lihtne */
DESGS = { unit_hi }
KELL = "clock"
RESET = "res"
foreach ( DES, DESGS )
{
current_design DES
create_clock -period 100 KELL
ungroup -all -flatten
set_input_delay 10 all_inputs()
set_output_delay 10 all_outputs()
/* nyyd paneme pordid kylge */
IOPADS = find(port, "**")
IOPADS = IOPADS - find( port, RESET )
set_port_is_pad IOPADS
ungroup -all -flatten
set_pad_type -vih 3.33 -vil 1.05 all_inputs()
set_pad_type -voh 3.33 -vol 1.05 all_outputs()
set_pad_type -slewrates NONE IOPADS
insert_pads
/* kompileerime asja kokku */
compile -map_effort high
/* kuhu on padid ja milline jupp */
```



```
/* 3000 on gsr hardwired ja negatiivselt aktiivne
   lihtsalt koristame ara meie reseti neti */
replace_fpga
remove_net all_connected( find(port, RESET ) )
remove_port find(port, RESET )
include "p2_" + DES
write -f edif -hier -o DES + ".sedif"
write -f xnf -hier -o DES + ".sxnf"
}
```

Järgneval kolmel lehel on:

Unit_hi elektriline skeem pärast sünteesi

Unit_lo elektriline skeem pärast sünteesi

SVM_ISA elektriline skeem